



# SISTEMAS OPERATIVOS II



## TEMA 3. Sincronización entre Procesos

Área de Arquitectura y Tecnología de Computadores

Escuela Universitaria Politécnica de Teruel

<http://www.upr.es/SOII/>

1

## Sincronización entre procesos

### Bibliografía:

Silberschatz & Galvin: Sistemas Operativos

Capítulo 6: Sincronización de procesos

2

## Sincronización entre procesos

### Objetivos:

- Entender el problema de la sección crítica
- Entender los requisitos que debe cumplir la solución al problema de la sección crítica
- Conocer las soluciones hardware y software del problema de la sección crítica
- Conocer los tres problemas clásicos de sincronización
- Conocer algunos mecanismos de sincronización de alto nivel

3

## Sincronización entre procesos

- Introducción
- El problema de la sección crítica
- Sincronización hardware
- Semáforos
- Problemas clásicos de sincronización
- Regiones críticas
- Monitores

4

## Introducción

### “El modelo de procesos”

☞ Sistema con un conjunto de procesos secuenciales cooperantes que se ejecutan asincrónamente y pueden compartir datos

#### Procesos independientes:

☞ Son procesos que no afectan ni pueden ser afectados por otros procesos en ejecución

☞ **Ejemplo:** Procesos que se ejecutan en diferentes máquinas no conectadas en red

5

## Introducción

### “El modelo de procesos”

#### Procesos cooperantes:

☞ Son procesos que pueden afectar o ser afectados por la ejecución de otros procesos

##### Ejemplos:

- ☞ Proceso que comparten código y datos: threads
- ☞ Procesos que comparten datos a través del sistema de ficheros

#### Propiedades

- ☞ Comportamiento no determinista
- ☞ Puede no ser reproducible su ejecución

6

## Introducción

### “El modelo de procesos”

#### Problema: “La concurrencia”

☞ El acceso concurrente a datos compartidos puede llevar a la inconsistencia de los mismos

☞ **Condición de carrera:** situación en la que varios procesos acceden a, y manipulan, los mismos datos de forma concurrente, y el resultado de la ejecución depende del orden en el que se produce el acceso

#### Solución: “Sincronización”

☞ Para mantener la consistencia de los datos debemos asegurar la ejecución ordenada de los procesos cooperantes

7

## Introducción

### Ejemplo: Problema de un productor consumidor con buffer limitado

#### Proceso productor


```
repeat
  ...
  produce item en var nextp
  ...
  send(consumidor, nextp);
until false;
```


#### Proceso consumidor

```
repeat
  receive(productor, nextc);
  ...
  consume item en var nextc
  ...
until false;
```

8

## Introducción

 **Ejemplo:** Problema de un productor consumidor con buffer limitado


 Primera solución: Memoria compartida

### Datos compartidos

```
var n;  
type item = ... ;  
var buffer : array[0 ... n-1] of item;  
in, out : 0 ... n-1;  
  
int := 0;  
out := 0;
```

9

## Introducción


 **Ejemplo:** Problema de un productor consumidor con buffer limitado

### Proceso productor

```
repeat  
    ... ..  
    produce un item en var nextp  
    ... ..  
    while in+1 mod n = out do no-op;  
    buffer[in] := nextp;  
    in := in+1 mod n;  
until false;
```

10

## Introducción


 **Ejemplo:** Problema de un productor consumidor con buffer limitado

### Proceso consumidor

```
repeat  
    while in = out do no-op;  
    nextc := buffer[out];  
    out := out+1 mod n;  
    ... ..  
    consume un item en var nextc  
    ... ..  
until false;
```

**Problema:** sólo se utilizan n-1 posiciones del buffer

## Introducción

 **Ejemplo:** Problema de un productor consumidor con buffer limitado


 Segunda solución: Memoria compartida

### Datos compartidos

```
var n;  
type item = ... ;  
var buffer : array[0 ... n-1] of item;  
in, out : 0 ... n-1;  
counter : 0 ... n;  
  
int := 0;  
out := 0;  
counter := 0;
```

12

## Introducción


 **Ejemplo:** Problema de un productor consumidor con buffer limitado

**Proceso productor**

```
repeat
  ... ..
  produce un ítem en var nextp
  ... ..
  while counter = n do no-op;
  buffer[in] := nextp;
  in := in+1 mod n;
  counter := counter + 1;
until false;
```

13

## Introducción


 **Ejemplo:** Problema de un productor consumidor con buffer limitado

**Proceso consumidor**

```
repeat
  while counter = 0 do no-op;
  nextc := buffer[out];
  out := out+1 mod n;
  counter := counter - 1;
  ... ..
  consume un ítem en var nextc
  ... ..
until false;
```

14

## Introducción

 Si productor y consumidor se ejecutan concurrentemente, ¿la solución es válida?


NO


counter := counter + 1;		counter := counter - 1;	
reg1 := counter;	P(T1)	reg1 := counter;	C(T1)
reg1 := reg1 + 1;	P(T2)	reg1 := reg1 - 1;	C(T2)
counter := reg1;	P(T3)	counter := reg1;	C(T3)

Posible ejecución:	Posible ejecución:	Posible ejecución:
P(T1)	P(T1)	P(T1)
P(T2)	P(T2)	P(T2)
P(T3)	C(T1)	C(T1)
C(T1)	C(T2)	C(T2)
C(T2)	P(T3)	C(T3)
C(T3)	C(T3)	P(T3)


15

## El problema de la sección crítica

 Considerar un sistema formado por n procesos:  $\{P_0, P_1, \dots, P_{n-1}\}$  que usan una serie de datos compartidos

 **Def.-** Se denomina **sección crítica** al trozo de código de cada proceso en el que se accede a los datos compartidos




 **Característica del sistema:**

 Cuando un proceso está ejecutando el código de su sección crítica, ningún otro proceso puede ejecutar el código de su sección crítica

16

## El problema de la sección crítica

### Hipótesis generales:

-  Cada proceso se ejecuta a velocidad no nula
-  No se hace ninguna hipótesis sobre la velocidad relativa de los  $n$  procesos
-  Las instrucciones de lenguaje máquina se ejecutan atómicamente, cada una de forma indivisible



Problema de la sección crítica

$\cong$

Garantizar la exclusión mutua entre los  $n$  procesos durante la ejecución de su sección crítica

## El problema de la sección crítica

### Solución:

-  Diseñar un “protocolo”, que los procesos puedan usar, para permitir la cooperación entre ellos
-  El “protocolo” debe asegurar que cuando un proceso esté ejecutando su sección crítica, ningún otro proceso tenga permiso para ejecutar su sección crítica

18

## El problema de la sección crítica

### Estructura del proceso $P_i$

repeat

    entrada a la sección crítica

        Sección crítica

    salida de la sección crítica




    Trabajo propio

until false;

19

## El problema de la sección crítica

### Condiciones que debe satisfacer una solución al problema de la sección crítica:

-  Exclusión mutua
-  Progreso
-  Espera limitada

20

## El problema de la sección crítica

### Exclusión mutua

Si  $P_i$  está ejecutando su sección crítica, ningún otro proceso puede estar ejecutando su sección crítica

### Progreso

Si ningún proceso está ejecutando su sección crítica y hay procesos que desean entrar en su sección crítica, la selección del proceso que podrá entrar en ella NO será pospuesta indefinidamente

### Espera limitada

Cuando un proceso realiza una solicitud para entrar en su sección crítica, el número de veces que otros procesos pueden entrar en sus secciones críticas antes de que sea atendida la solicitud del primer proceso está acotado

21

## El problema de la sección crítica

### Algoritmo 1 (Dijkstra 1965)

Solución para dos procesos

Sean los procesos  $P_0$  y  $P_1$ .

Notación:  $P_i, P_j$  son procesos tal que  $j = i - 1$

#### Datos compartidos

var turno: (0, 1);

turno = 0;

/\* Inicialmente turno = 0 \*/

/\* turno = i  $\Rightarrow$   $P_i$  puede entrar en su sección crítica \*/

22

## El problema de la sección crítica

### Proceso $P_i$

repeat

while turno  $\neq$  i do no-op;

Sección crítica

turno := j;

Trabajo propio

until false;

23

## El problema de la sección crítica

### Análisis de propiedades:

Exclusión mutua: **SI** (Por reducción al absurdo)

Supongamos que los dos procesos se encuentran ejecutando sus secciones críticas

Esto significa que la variable turno al ejecutar la sección de entrada, en el proceso  $P_i$  tiene el valor  $i = 0 \wedge 1$

Esto no es posible ya que turno sólo puede tener un valor y su valor sólo se cambia cuando un proceso sale de su sección crítica

24

## El problema de la sección crítica

### 📖 Análisis de propiedades:

#### 📖 Progreso y espera limitada: **NO** (Contra-ejemplo)

Supongamos que el proceso  $P_0$  entra en su sección crítica

Al salir turno = 1, permitiendo que  $P_1$  pueda entrar en su sección crítica

Supongamos que el proceso  $P_1$  no desea entrar nunca en su sección crítica

Si  $P_0$  desea volver a entrar en su sección crítica, nunca lo conseguirá y no podrá acabar su trabajo

25

## El problema de la sección crítica

### 📖 Algoritmo 2 (Dijkstra 1965)

#### Solución para dos procesos

Sean los procesos  $P_0$  y  $P_1$

Notación:  $P_i, P_j$  son procesos tal que  $j = i - 1$

#### Datos compartidos

var flag: array[0, 1] of boolean;

flag[0] := false;

flag[1] := false;

/\* Inicialmente flag[0] = flag[1] = false; \*/

/\* flag[i] := true  $\Rightarrow$   $P_i$  puede entrar en su sección crítica \*/

## El problema de la sección crítica

### 📖 Proceso $P_i$

repeat

flag[i] := true;

while flag[j] do no-op;

Sección crítica

flag[i] := false;

Trabajo propio

until false;

27

## El problema de la sección crítica

### 📖 Análisis de propiedades:

#### 📖 Exclusión mutua: **SI** (Por reducción al absurdo)

Supongamos que los dos procesos se encuentran ejecutando sus secciones críticas

Esto significa que flag[0] = false, flag[1] = false

Esto no es posible ya que si flag[i] = false para que el proceso  $P_j$  se encuentre en su sección crítica, el proceso  $P_i$  no ha podido pasar por su sección de entrada y por lo tanto no se encuentra en su sección crítica

28

## El problema de la sección crítica

### 📖 Análisis de propiedades:

#### 📖 Progreso y espera limitada: **NO** (Contra-ejemplo)

Supongamos que el proceso  $P_0$  y  $P_1$  ejecutan la sentencia de asignación del código de entrada a su sección crítica:

$\text{flag}[0] = \text{true}$

$\text{flag}[1] = \text{true}$

A partir de este momento ambos procesos se quedan permanentemente ejecutando el bucle de la sección de entrada sin que ninguno pueda alcanzar la sección crítica

(Inter-bloqueo mutuo)

29

## El problema de la sección crítica

### 📖 Algoritmo 3 (Peterson 1981)

#### Solución para dos procesos

Sean los procesos  $P_0$  y  $P_1$

Notación:  $P_i, P_j$  son procesos tal que  $j = i - 1$

#### Datos compartidos

var turno: (0, 1);

var flag: array[0, 1] of boolean;

turno := 0;

flag[0] := false;

flag[1] := false;

/\* (turno = i and flag[i] := true)  $\Rightarrow$   $P_i$  puede entrar en su sección crítica \*/

## El problema de la sección crítica

### 📖 Proceso $P_i$

repeat

flag[i] := true;

turno := j;

while (flag[j] and turno = j) do no-op;

Sección crítica

flag[i] := false;

Trabajo propio

until false;

31

## El problema de la sección crítica

### 📖 Análisis de propiedades:

📖  $P_i$  entra en su sección crítica sólo si  $\text{flag}[j] = \text{false} \vee \text{turno} = i$

📖 Exclusión mutua: **SI** (Por reducción al absurdo)

Supongamos que los dos procesos se encuentran ejecutando sus secciones críticas

La condición que se debe verificar para que los dos procesos se encuentren en la sección crítica es:

$(\text{flag}[1] = \text{false} \vee \text{turno} = 0) \text{ and } (\text{flag}[0] = \text{false} \vee \text{turno} = 1)$

Demostrando que esta condición no puede ser cierta, llegaremos a una contradicción

32



## El problema de la sección crítica

### 📖 Análisis de propiedades:

#### 📖 Exclusión mutua: **SI** (Por reducción al absurdo)

📖  $\text{turno} = 0 \text{ and } \text{turno} = 1$

Una variable sólo puede tener un valor.

Si ambos procesos tratan de entrar simultáneamente en su sección crítica, de las dos asignaciones que se realizan a esta variable una será la que se realiza en último lugar, impidiendo acceder a la sección crítica al proceso que la realizó y permitiendo acceder al otro proceso

33

## El problema de la sección crítica

### 📖 Análisis de propiedades:

#### 📖 Exclusión mutua: **SI** (Por reducción al absurdo)

📖  $\text{flag}[0] = \text{false} \text{ and } \text{flag}[1] = \text{false}$

Esto significa que ningún proceso ha podido pasar por su sección de entrada y por lo tanto no se encuentra en la sección crítica

📖  $\text{flag}[i] = \text{false} \text{ and } \text{turno} = i$

Si  $\text{flag}[i] = \text{false}$ , el proceso  $P_i$  no ha pasado por su sección de entrada y por lo tanto no se encuentra en su sección crítica

34

## El problema de la sección crítica

### 📖 Análisis de propiedades:

#### 📖 Progreso: **SI**

Si  $P_i$  desea acceder a su sección crítica y está ejecutando el bucle "while", la condición lógica que le impide abandonarlo es:

$(\text{flag}[j] = \text{true} \text{ and } \text{turno} = j)$

📖  $\text{flag}[j] = \text{true} \Rightarrow$

$P_j$  está en su sección de entrada o en su sección crítica

📖  $\text{turno} = j \Rightarrow$

Si  $P_i$  está en su sección de entrada antes de ejecutar la sentencia de asignación  $\text{turno} = i$ ; al ejecutarla permitirá que  $P_i$  entre en su sección crítica

Si  $P_i$  está en su sección crítica, al abandonarla  $P_i$  entrará en su sección crítica ya que  $\text{flag}[j] = \text{false}$

## El problema de la sección crítica

### 📖 Análisis de propiedades:

#### 📖 Espera limitada: **SI**

De acuerdo con la demostración de la propiedad anterior, un proceso esperará, como máximo, para entrar en su sección crítica una ejecución de la sección crítica de otro proceso

36

## El problema de la sección crítica

### Algoritmo de la panadería: "The bakery algorithm" Solución para n procesos

#### Bases del algoritmo:

- Todo proceso que desea entrar en la sección crítica recibe un número
- El proceso que posee el menor número cuando la sección crítica está libre será el que accederá a la misma

#### Relación de orden:

$P_i \Rightarrow (\text{numero}[i], \text{PID})$

$(a, b) < (c, d) \Leftrightarrow (a < c) \text{ or } ((a = c) \text{ and } (b < d))$

$\max(a_0, \dots, a_{n-1})$  es un número k tal que  $k \geq a_i \quad \forall i = 0, \dots, n-1$

## El problema de la sección crítica

### Algoritmo de la panadería: "The bakery algorithm" Solución para n procesos

#### Bases del algoritmo:

- Todo proceso que desea entrar en la sección crítica recibe un número
- El proceso que posee el menor número cuando la sección crítica está libre será el que accederá a la misma
- El esquema de generación de números garantiza que estos son generados en orden no decreciente
  - Ejemplo: 1, 2, 3, 3, 3, 4, 5, 6, 6, 6, 7, ...
- Si dos procesos  $P_i$  y  $P_j$  reciben el mismo número, si  $i < j$  entonces  $P_i$  ejecutará su sección crítica, en caso contrario  $P_j$  ejecutará su sección crítica

## El problema de la sección crítica

### Algoritmo de la panadería Solución para n procesos

#### Datos compartidos

var elección: array[0, ..., n-1] of boolean;

var numero: array[0, ..., n-1] of integer;

$\forall i$

elección[i] := false;

numero[i] := 0;

## El problema de la sección crítica

### Proceso $P_i$

repeat

eleccion[i] := true;

numero[i] := max(numero[0], ..., numero[n-1]) + 1;

eleccion[i] := false;

for j := 0 to n-1 do

begin

while eleccion[j] do no-op;

while (numero[j]  $\neq$  0 and (numero[j], j) < (numero[i], i)) do no-op;

end;

Sección crítica

numero[i] := 0;

Trabajo propio

until false;

## Sincronización hardware

- Las características del hardware pueden facilitar la tarea de programación y mejorar la eficiencia del sistema
- El hardware puede simplificar la programación de la sincronización entre procesos
- “Primer idea”**
  - El problema de la sección crítica se puede resolver de una forma fácil si se deshabilitan las interrupciones mientras se accede a una variable compartida

41

## Sincronización hardware

### Inconvenientes:

- Esta solución no siempre es aplicable
  - Ejemplo: Sistemas multiprocesador
- La desactivación de interrupciones en un sistema multiprocesador requiere mucho tiempo
  - Se debe esperar a que los mensajes de desactivación y activación de las interrupciones llegue a todos los procesadores
  - Esta transferencia de mensajes retarda el ingreso en cada sección crítica
  - La eficiencia del sistema disminuye
- Nota:** ¿Que ocurre si el reloj del sistema se mantiene actualizado mediante interrupciones?

42

## Sincronización hardware

### “Segunda idea”

- Añadir al procesador instrucciones que se ejecuten de forma atómica y permitan:
  - Hacer un test y modificar el contenido de una palabra  
Test-and-Set (TAS)
  - Intercambiar los contenidos de dos palabras  
Swap

43


## Sincronización hardware

### Instrucción Test-and-Set (TAS)

```
function Test-and-Set (var target: boolean) : boolean
begin
    Test-and-Set := target;
    target := true;
end;
```

44

## Sincronización hardware

 **Solución 1** : Problema de la sección crítica  
Implementación de la exclusión mutua con TAS

### Variables compartidas

var lock: boolean;

lock := false;

45

## Sincronización hardware

 **Proceso  $P_i$**

repeat

while Test-and-Set (lock) do no-op;

Sección crítica

lock := false;

Trabajo propio

until false;

**Problema:** Esta solución no satisface la propiedad de espera limitada

## Sincronización hardware

 **Instrucción Swap**

function Swap (var a, b: boolean)

var temp: boolean;

begin

temp := a;

a := b;

b := temp;

end;

47

## Sincronización hardware

 **Solución 2** : Problema de la sección crítica

Implementación de la exclusión mutua con Swap

### Variables compartidas

var lock: boolean;

lock := false;

48

## Sincronización hardware

### Proceso $P_i$

```
var key : boolean;

repeat
    key := true;
    repeat Swap (lock, key)
    until key = false;

    Sección crítica

    lock := false;

    Trabajo propio
until false;
```

**Problema:** Esta solución no satisface la propiedad de espera limitada

## Sincronización hardware

### Solución 3 : Problema de la sección crítica

Satisface las propiedades de exclusión mutua, progreso y espera limitada

#### Variables compartidas

```
var lock: boolean;
var waiting: array[0, ... ..., n-1] of boolean;

lock := false;

waiting[i] := false;      /*  $\forall i = 0, \dots, n-1$  */
```

50

## Sincronización hardware

### Proceso $P_i$

```
var j: 0, ... ..., n-1;
var key : boolean;

repeat
    waiting[i] := true;
    key = true;
    while (waiting[i] and key) do
        key := Test-and-Set (lock);

    waiting[i] := false;

    Sección crítica
```

51

## Sincronización hardware

### Proceso $P_i$

```
j := i+1 mod n;
while ( (j  $\neq$  i) and (not waiting[j]) ) do
    j := j+1 mod n;

if (j = i) then lock := false;
else waiting[j] := false;

Trabajo propio

until false;
```

52

## Semáforos

### Problemas de las soluciones presentadas:

- Presentan “espera activa”
- Son difíciles de generalizar

### Solución:

- Utilizar semáforos
- Def.-** Un semáforo es una herramienta de sincronización que evita una “espera activa” para acceder a la sección crítica
- Un semáforo es una variable entera con un valor inicial
- Sólo se puede acceder a ella mediante dos operaciones atómicas:

**wait ( );            signal ( );**

53

## Semáforos

**Semáforos:** Son variables

**Nombre:** S, Mutex    /\* Identificador \*/

**Tipo:** Entero

**Valor de inicialización:** “depende del problema”

### Dos operaciones:

**wait (S)**

while (S ≤ 0) do no-op    /\* espera activa \*/  
S := S - 1;

**signal (S)**

S := S + 1;

54

## Semáforos

### Ejemplo 1 : Problema de la sección crítica

#### Variables compartidas

semáforo: mutex;

#### Inicialización

mutex := 1;

55

## Semáforos

### Proceso P<sub>i</sub>

repeat

wait (mutex);

Sección crítica


signal(mutex);

Trabajo propio

until false;

56

## Semáforos

 **Ejemplo 2** : Ordenación de actividades concurrentes mediante sincronización de procesos

P <sub>1</sub>	ejecuta	S <sub>1</sub>
P <sub>2</sub>	ejecuta	S <sub>2</sub>

S<sub>2</sub> se debe ejecutar después de S<sub>1</sub>

### Variables compartidas

semáforo: sincronizacion;

### Inicialización

sincronizacion := 0;

57

## Semáforos

 **Proceso P<sub>1</sub>**

```
begin
  S1;
  signal(sincronizacion);
end;
```



 **Proceso P<sub>2</sub>**

```
begin
  wait(sincronizacion);
  S2;
end;
```



58

## Semáforos

 **Problemas de las soluciones presentadas:**

-  Todas las soluciones planteadas que aseguran la exclusión mutua requieren “esperas activas”
-  La implementación de semáforo presentada también requiere una “espera activa”

 **Solución:**


-  Definir un semáforo como un registro (estructura de datos) que además de contener un entero contenga una lista de procesos
-  Notar que las operaciones wait( ) y signal( ) deberán ser modificadas


59


## Semáforos

 **Implementación:**

 Modificación de la función **wait( )**

-  Bloquea el proceso y lo sitúa en una cola de espera asociada al semáforo

 Modificación de la función **signal( )**

-  Extrae un proceso de la cola de espera asociada al semáforo y los despierta

60

## Semáforos

### Implementación:

Semáforo:

```
type semaforo = record
    valor : integer;
    L : lista de procesos;
end;
```

61

## Semáforos

### Implementación:

**wait (S)**

```
S.valor := S.valor - 1;
if S.valor < 0 then
    Añadir proceso a S.L;
    Block
end;
```

62

## Semáforos

### Implementación:

**signal (S)**

```
S.valor := S.valor + 1;
if S.valor ≤ 0 then
    Extraer proceso P de S.L;
    Wakeup(P);
end;
```

63

## Semáforos

### Notas:


- El semáforo puede tener valores negativos  
 $\text{Si } S < 0 \Rightarrow |S| = \text{Número de procesos esperando en wait sobre S}$
- La cola de procesos que esperan para realizar wait sobre S se puede implementar con una lista de PCB's


64





## Semáforos

### Dos decisiones a tomar:

 ¿Qué política seguiremos en la selección de un proceso de los que están en la cola de espera?

 Una estrategia FIFO nos garantiza la “espera limitada”

 ¿Cómo resolver el problema de atomicidad de las operaciones wait( ) y signal( )?

 Añadir instrucciones especiales hardware de sincronización para garantizar el acceso en exclusión mutua al semáforo

65

## Semáforos

### ¿Cómo resolver el problema de atomicidad de las operaciones wait( ) y signal( )?

wait(S):

```
while Test-and-Set (lock) do no-op;  
S.valor := S.valor - 1;
```

```
if S.valor < 0 then  
  Añadir proceso a S.L;  
  lock := false;  
  Block;  
end;
```

```
else lock := false;
```

66

## Semáforos

### ¿Cómo resolver el problema de atomicidad de las operaciones wait( ) y signal( )?

signal(S):

```
while Test-and-Set (lock) do no-op;  
S.valor := S.valor + 1;
```


```
if S.valor ≤ 0 then  
  Extraer proceso P de S.L;  
  lock := false;  
  Wakeup(P);  
end;
```

```
else lock := false;
```

67


## Semáforos

### Tipos de semáforos:

 Semáforos contador:


 Variable entera que toma valores en un intervalo no restringido

 Semáforos binarios:

 Variable entera que toma valores en el intervalo [0,1]

68


## Semáforos

 **Ejemplo:** Realización de un semáforo contador S con semáforos binarios

```
var    S1: semáforo-binario;  
       S2: semáforo-binario;  
       C: integer;  
  
/*      Inicialización de variables      */  
S1 := 1;  
S2 := 0;  
C := valor inicial de S;
```

69


## Semáforos

 **Ejemplo:** Realización de un semáforo contador S con semáforos binarios

```
wait(S):  
    wait(S1);  
    C := C - 1;  
  
    if C < 0 then  
        begin  
            signal(S1);  
            wait(S2);  
        end;  
    else signal(S1);
```

70


## Semáforos

 **Ejemplo:** Realización de un semáforo contador S con un semáforo binario




```
signal(S):  
    wait(S1);  
    C := C + 1;  
  
    if C ≤ 0 then signal(S2);  
    signal(S1);
```


71

## Problemas clásicos de sincronización

 Son problemas que aparecen con mucha frecuencia en problemas de control de la concurrencia

 **Los Problemas clásicos de sincronización:**

-  El Problema del Buffer Limitado
-  Lectores y Escritores
-  Filósofos Comensales

 **Nota:** Estos problemas sirven para probar cualquier esquema de sincronización que se proponga

72

## Problemas clásicos de sincronización

### El Problema del Buffer Limitado: Enunciado

- N procesos productores
- M procesos consumidores
- Los datos son producidos por los procesos productores y depositados en un buffer compartido de capacidad k
- Los datos son consumidos por los procesos consumidores que los extraen del buffer compartido
- El acceso al buffer compartido se realiza en exclusión mutua

73

## Problemas clásicos de sincronización

### El Problema del Buffer Limitado: Implementación

#### Datos compartidos

```
var      objetos: semáforo_contador;  
        huecos: semáforo_contador;  
        mutex: semáforo_binario;  
  
/*      Inicializaciones      */  
  
objetos := 0;  
huecos := k;  
mutex := 1;
```

74

## Problemas clásicos de sincronización

### El Problema del Buffer Limitado: Implementación

#### Productor $P_i$

```
repeat  
    Producir dato en nextp;  
  
    wait(huecos);  
    wait(mutex);  
  
    Añadir nextp al buffer;  
  
    signal(mutex);  
    signal(objetos);  
  
until false;
```

75

## Problemas clásicos de sincronización

### El Problema del Buffer Limitado: Implementación

#### Consumidor $C_i$






```
repeat  
    wait(objetos);  
    wait(mutex);  
  
    Extraer de buffer en nextc;  
  
    signal(mutex);  
    signal(huecos);  
  
    Consumir dato en nextc;  
  
until false;
```

76



## Problemas clásicos de sincronización

### El Problema del Buffer Limitado: Propiedades a verificar







-  Nunca se desborda la capacidad del buffer
-  Se puede utilizar toda la capacidad del buffer
-  El acceso al buffer se realiza en exclusión mutua
-  Se cumple la propiedad de espera limitada
-  No se produce inanición

77



## Problemas clásicos de sincronización

### El Problema de los Lectores y Escritores: Enunciado







-  Tenemos un repertorio de datos (ej. un fichero) que deben ser compartidos entre varios procesos concurrentes
-  Existen dos clases de procesos:
  -  **Lectores:** Sólo leen datos del repertorio
  -  **Escritores:** Actualizan los datos del repertorio
-  Un “escritor” debe acceder al repertorio de datos en exclusión mutua con cualquier otro proceso
-  Si dos o más “lectores” acceden al repertorio de datos simultáneamente no pasará nada

78



## Problemas clásicos de sincronización

### El Problema de los Lectores y Escritores: Variantes




-  1º Problema de Lectores y Escritores
  -  Ningún “lector” esperará para acceder al repertorio de datos a menos que un “escritor” ya haya obtenido permiso para usarlo
  -  Ningún “lector” deberá esperar a que otros “lectores” terminen cuando un “escritor” esté esperando
-  2º Problema de los Lectores y Escritores
  -  Cuando un “escritor” esté preparado para acceder al repertorio de datos, realizará su escritura lo antes posible
  -  Si un “escritor” está esperando acceder al repertorio de datos, ningún “lector” nuevo puede comenzar a leer

79



## Problemas clásicos de sincronización

### El Problema de los Lectores y Escritores: Notas

-  Cualquiera de las variantes presentadas puede dar lugar a inanición:
  -  Variante 1º, los “escritores” podrían sufrir inanición
  -  Variante 2º, los “lectores” podrían sufrir inanición

80

## Problemas clásicos de sincronización

### El Problema de los Lectores y Escritores: Implementación 1ª solución

#### Datos compartidos

```
var    mutex: semáforo_binario;  
      wrt: semáforo_binario;  
      readcount: integer;  
  
/*    Inicializaciones    */  
  
mutex := 1;  
wrt := 1;  
readcount := 0;
```

81

## Problemas clásicos de sincronización

### El Problema de los Lectores y Escritores: Implementación 1ª solución

#### Escritor $E_i$

```
repeat  
  
    wait(wrt);  
  
    Escritura en repertorio de datos;  
  
    signal(wrt);  
  
until false;
```

82

## Problemas clásicos de sincronización

### El Problema de los Lectores y Escritores: Implementación 1ª solución

#### Lector $L_i$

```
repeat  
    wait(mutex);  
    readcount := readcount + 1;  
    if readcount = 1 then wait(wrt);  
    signal(mutex);  
  
    Lectura en repertorio de datos;  
  
    wait(mutex);  
    readcount := readcount - 1;  
    if readcount = 0 then signal(wrt);  
    signal(mutex);  
until false;
```

83

## Problemas clásicos de sincronización

### El Problema de los Lectores y Escritores: Implementación 2ª solución

#### Datos compartidos

```
var    mutex: semáforo_binario;  
      lectores: semáforo_contador;  
  
/*    Inicializaciones    */  
  
mutex := 1;  
lectores := N_lectores;
```

84



## Problemas clásicos de sincronización

### El Problema de los Lectores y Escritores: Implementación 2ª solución

#### Escritor $E_i$

```
repeat
    wait(mutex)
    for j := 1 to N_lectores do
        wait(lectores);

    Escritura en repertorio de datos;

    for j := 1 to N_lectores do
        signal(lectores);
    signal(mutex);
until false;
```

85



## Problemas clásicos de sincronización

### El Problema de los Lectores y Escritores: Implementación 2ª solución

#### Lector $L_i$

```
repeat
    wait(mutex);
    wait(lectores);
    signal(mutex);

    Lectura en repertorio de datos;




    signal(lectores);
until false;
```

86



## Problemas clásicos de sincronización

### El Problema de los Lectores y Escritores: Propiedades a verificar






-  Un proceso escritor accede siempre en exclusión mutua al repertorio de datos
-  Se cumple la propiedad de espera limitada
-  No se produce inanición

87



## Problemas clásicos de sincronización

### El Problema de los Filósofos Comensales: Enunciado

-  Imaginemos cinco filósofos que es pasan la vida pensando y comiendo
-  Los filósofos comparten una mesa circular rodeada de cinco sillas, cada una de las cuales pertenece a un filósofo
-  En el centro de la mesa hay un “platón” de arroz y la mesa está puesta con cinco palillos chinos individuales
-  Cuando un filósofo piensa, no interactúa con sus colegas
-  De vez en cuando, un filósofo siente hambre y trata de coger los dos palillos chinos que le quedan más cerca (el de su derecha y el de su izquierda)

88

## Problemas clásicos de sincronización

### El Problema de los Filósofos Comensales: Enunciado

- Un filósofo sólo puede coger un palillo a la vez; obviamente no puede coger un palillo que ya está en manos de otro filósofo
- Cuando un filósofo hambriento tiene sus dos palillos al mismo tiempo, come sin soltar sus palillos
- Cuando termina de comer, deja sobre la mesa ambos palillos y comienza a pensar otra vez
- Nota:** Es una representación sencilla de la necesidad de asignar varios recursos entre varios procesos sin que haya bloqueos mutuos ni inanición

89

## Problemas clásicos de sincronización

### El Problema de los Filósofos Comensales: Implementación

- Un filósofo trata de coger un palillo ejecutando una operación **wait** sobre un semáforo y suelta un palillo ejecutando una operación **signal** sobre un semáforo

#### Datos compartidos

```
var    tenedor: array[0 ... 4] of semáforo_binario;  
  
/*    Inicializaciones    */  
  
tenedor[i] := 1;          /*     $\forall i = 0, \dots, 4$     */
```

90

## Problemas clásicos de sincronización

### El Problema de los Filósofos Comensales: Implementación

#### Filósofo $F_i$

```
repeat  
    Pensando;  
    wait(tenedor[i]);  
    wait(tenedor[i+1 mod 5]);  
    Comiendo;  
    signal(tenedor[i]);  
    signal(tenedor[i+1 mod 5]);  
until false;
```

91

## Problemas clásicos de sincronización




### El Problema de los Filósofos Comensales: Problemas

- La solución presentada puede crear un bloqueo mutuo:
  - Supongamos que los cinco filósofos tienen hambre simultáneamente y cada uno toma su palillo izquierdo
  - En este momento todos los elementos palillo tendrán el valor 0
  - Cuando un filósofo intente tomar un palillo sufrirá un bloqueo infinito

92

## Problemas clásicos de sincronización



### El Problema de los Filósofos Comensales: Soluciones

-  Permitir que cuanto más cuatro filósofos se sienten simultáneamente en la mesa
-  Permitir que sólo un filósofo tome sus palillos si ambos están disponibles. Los deberá tomar dentro de una sección crítica
-  Usar una solución asimétrica. Un filósofo impar toma primero su palillo izquierdo y luego toma el derecho. Un filósofo par toma primero su palillo derecho y luego toma el izquierdo

93

## Problemas clásicos de sincronización




### El Problema de los Filósofos Comensales: Nota

-  Una solución libre de bloqueos mutuos no elimina necesariamente la posibilidad de inanición
-  Cualquier solución satisfactoria al problema de los filósofos comensales debería evitar la posibilidad de que uno de los filósofos muera de hambre

94

## Regiones críticas

### Introducción:

-  Los semáforos son mecanismos de sincronización de bajo nivel
-  Los semáforos requieren gran destreza en la programación
-  El uso incorrecto de los semáforos puede generar errores difíciles de detectar ya que sólo ocurren en algunas secuencias de ejecución específicas

95

## Regiones críticas

### Ejemplo 1:

```
P0

repeat
  signal(S);
  Sección crítica
  wait(S);
  Trabajo propio
until false;
```

```
P1

repeat
  wait(S);
  Sección crítica
  signal(S);
  Trabajo propio
until false;
```

96



## Regiones críticas

### Ejemplo 2:

$P_0$

```
repeat
  wait(S);
  Sección crítica
  wait(S);
  Trabajo propio
until false;
```

$P_1$

```
repeat
  wait(S);
  Sección crítica
  signal(S);
  Trabajo propio
until false;
```

97

## Regiones críticas

### Introducción:

**Def.-** Una **región crítica** es una construcción de alto nivel para la sincronización de procesos

Requiere la declaración de una variable compartida de tipo T como:

**var v: shared T**

Sólo se puede acceder a la variable **v** mediante la instrucción "region"

**region v when B do S**

**Nota:** La expresión B es una expresión "booleana" que controla el acceso a la región crítica

98

## Regiones críticas

### Semántica:

Mientras se ejecuta S, ningún otro proceso puede acceder a la variable **v**

Cuando un proceso trata de ejecutar la instrucción "region", se evalúa primero la expresión booleana B:

Si B tiene valor true, se ejecuta el enunciado de S

Si B tiene valor false, el proceso se suspende hasta que B tome el valor true y no haya ningún otro proceso ejecutando la instrucción S

99

## Regiones críticas

### El Problema del Buffer Limitado: Implementación

#### Datos compartidos

```
var    buffer: shared record;
       pool: array[0, ...,n] of item;
       count, in, out: integer;
end;
```

100

## Regiones críticas

### El Problema del Buffer Limitado: Implementación

#### Productor $P_i$

```
region buffer when count < n
do begin
```

```
    pool[in] := nextp;
    in := in + 1 mod n;
    count := count + 1;
```

```
end;
```

101

## Regiones críticas

### El Problema del Buffer Limitado: Implementación

#### Consumidor $C_i$

```
region buffer when count > 0
do begin
```

```
    nextc := pool[out];
    out := out + 1 mod n;
    count := count - 1;
```

```
end;
```

102

## Regiones críticas

### Implementación de:

#### region x when B do S

#### Variables asociadas con x:

```
var    mutex, delay1, delay2: semáforo;
      count1, count2: integer;
```

```
/* Inicialización de variables */
```

```
mutex := 1;
delay1 := 0;
delay2 := 0;
count1 := 0;
count2 := 0;
```

103

## Regiones críticas

### Notas:

- El acceso en exclusión mutua a la sección crítica se logra con el semáforo mutex
- Si un proceso no puede entrar en la sección crítica porque B es false, espera en el semáforo delay1. El proceso antes de evaluar otra vez B, espera en el semáforo delay2
- El número de procesos esperando en los semáforos delay1 y delay2 se memorizan en count1 y count2 respectivamente
- Se asume una estrategia FIFO en las colas asociadas a los semáforos

104



## Regiones críticas

```
wait(mutex);  
while not B  
do begin  
  count1 := count1 + 1;  
  if count2 > 0 then signal(delay2);  
  else signal(mutex);  
  
  wait(delay1);  
  count1 := count1 - 1;  
  count2 := count2 + 1;  
  if count1 > 0 then signal(delay1);  
  else signal(delay2);  
  
  wait(delay2);  
  count2 := count2 - 1;  
end;
```

105



## Regiones críticas



```
S;  
  
if count1 > 0 then signal(delay1);  
else if count2 > 0 then signal(delay2);  
  else signal(mutex);
```

106



## Regiones críticas


### Notas:


-  La implementación que hemos visto, requiere volver a evaluar la expresión B para todos los procesos que esperan cada vez que un proceso sale de la sección crítica
-  El gasto para volver a evaluar la expresión B podría hacer el código ineficiente



107



## Monitores

 **Def.-** Un **monitor** es una construcción de alto nivel para la sincronización que permite compartir de forma segura un tipo abstracto de dato entre procesos concurrentes

 La representación de un tipo monitor consiste en:

-  Declaraciones de variables: sus valores definen el estado del monitor
-  Declaraciones de los cuerpos de los procedimientos o funciones que implementan las operaciones del monitor

108

## Monitores

### Implementación

```
type monitor_name = monitor
... Declaración de variables

procedure entry P1(...);
begin
    ....
end;
.....

procedure entry Pk(...);
begin
    ....
end;

begin
    ... Código de inicialización
end.
```

109

## Monitores

### Características

- La representación de un tipo monitor no puede ser usada directamente por varios procesos
- Un procedimiento definido dentro de un monitor, sólo puede acceder a las variables declaradas localmente en el monitor y a los parámetros formales
- Las variables locales de un monitor sólo pueden ser accedidas por los procedimientos locales
- La construcción de un monitor garantiza que sólo un proceso puede estar activo en el monitor
  - El programador no necesita programar esta restricción de sincronización

110

## Monitores

### Características

- Para permitir que un proceso pueda esperar dentro de un monitor, se añaden variables condición:

```
/*      Declaración      */
var    x, y: condition;
```

- Las variables condición sólo se pueden usar con las operaciones wait y signal

111

## Monitores

### Operaciones con las variables condición:

- Operación x.wait
  - El proceso que invoca esta operación se suspende hasta que otro proceso invoca la operación x.signal
- Operación x.signal
  - Despierta un proceso suspendido. Si no hay ningún proceso suspendido, la operación signal no tiene ningún efecto

112

## Monitores

### El Problema de las variables condición:

- P invoca una operación x.signal
- Q está suspendido en la cola de la condición x
  - Si Q se despierta
  - Entonces
    - Si P no es suspendido, P y Q están activos en el monitor a la vez
- Notar que conceptualmente los dos procesos pueden continuar la ejecución

113

## Monitores

### El Problema de las variables condición:

- Posibilidades:
  - 1.- P puede hacer una de estas dos cosas
    - Espera hasta que Q deje el monitor
    - Espera en otra variable condición
  - 2.- Q puede hacer una de estas dos cosas
    - Espera hasta que P deje el monitor
    - Espera en otra variable condición
- Notar que es razonable que Q deje el monitor ya que P esta en él. Pero puede ocurrir que la condición para que Q despierte ya no se verifique cuando P termine

114

## Monitores

### Ejemplo: El Problema de los Filósofos Comensales

- Necesitaremos distinguir entre los tres estados en los que un filósofo puede estar: "pensando", "comiendo" y "hambriento"
- Introducimos la siguiente estructura de datos:
  - var estado: array[0, ..., 4] of {pensando, hambriento, comiendo};
- El filósofo i puede asignar el valor comiendo a la variable estado[i] si:
  - estado[i+4 mod 5] ≠ comiendo and estado[i+1 mod 5] ≠ comiendo
- Declaramos la variable condición C.
  - var C: array[0, ..., 4] of condition;
- El filósofo i se puede retardar si no puede obtener los palillos cuando tiene hambre

## Monitores

### Ejemplo: El Problema de los Filósofos Comensales

#### Implementación.

```
type filosofos = monitor;  
var estado:array[0, ..., 4] of {pensar, hambre, comer};  
var C: array[0, ..., 4] of condition;  
  
procedure entry coger (i : 0, ..., 4);  
begin  
    estado[i] := hambre;  
    test(i);  
    if estado[i] ≠ comer then C[i].wait;  
end;
```

116



## Monitores

### Ejemplo: El Problema de los Filósofos Comensales

#### Implementación.

```
procedure entry dejar (j : 0, ..., 4);  
begin  
    estado[j] := pensar;  
    test(j+4 mod 5);  
    test(j+1 mod 5);  
end;
```

117



## Monitores

### Ejemplo: El Problema de los Filósofos Comensales

#### Implementación.

```
procedure entry test (k : 0, ..., 4);  
begin  
    if ((estado[k+4 mod 5] ≠ comer)  
        and (estado[k] = hambre)  
        and (estado[k+1 mod 5] ≠ comer)) then  
        begin  
            estado[k] := comer;  
            C[k].signal;  
        end;  
    end;  
end;
```

118



## Monitores

### Ejemplo: El Problema de los Filósofos Comensales

#### Implementación.





```
begin  
    for i = 0 to 4 do  
        estado[i] := pensar;  
    end;
```

119



## Monitores


### Ejemplo: El Problema de los Filósofos Comensales

-  La distribución de los palillos se controla a través del monitor “filósofos”
-  Es necesario crear una instancia del monitor “filósofos”
-  Cada filósofo antes de comenzar a comer, invoca la operación coger. Si la operación tiene éxito, el filósofo puede comer. Si no es así el filósofo queda suspendido
-  Después de comer, el filósofo invoca la operación dejar y puede comenzar a pensar


120

## Monitores

### Ejemplo: El Problema de los Filósofos Comensales

-  El filósofo *i* debe invocar las operaciones *coger* y *dejar* en la secuencia siguiente:

```
... ..  
filosofos.coger(i);  
    Código operación comer  
filosofos.dejar(i);
```


-  Notar que esta solución asegura que dos filósofos adyacentes no comen simultáneamente. Además está libre de bloqueos


121


## Monitores


### Implementación de un monitor con semáforos:


#### Semáforos necesarios


-  **mutex**: semáforo binario

-  Controla el acceso al monitor en exclusión mutua

-  **sig**: semáforo binario

-  Un proceso que ha realizado una operación *signal* espera en este semáforo hasta que el proceso que se ha despertado deja el monitor o se suspende en otra condición

-  **sig\_cont**: variable entera

-  Cuenta el número de procesos suspendidos en el semáforo *sig*

## Monitores

### Implementación de un monitor con semáforos:

#### Variables compartidas

```
var    mutex: semaforo_binario;  
       sig: semaforo_binario;  
       sig_cont: integer;
```

```
/*    Inicializaciones */
```

```
mutex = 1;  
sig = 0;  
sig_cont = 0;
```

123

## Monitores

### Implementación de un monitor con semáforos:

#### Cuerpo asociado a un procedimiento externo *F*

```
wait(mutex);
```

```
... ..
```

```
Cuerpo procedimiento F
```

```
... ..
```

```
if sig_cont > 0 then signal(sig);  
else signal(mutex);
```

124

## Monitores

### Implementación de un monitor con semáforos:

Implementación de las variables condición

Variables asociadas a la condición x

```
var    x_sem: semaforo_binario;  
       x_cont: integer;
```

```
/*    Inicializaciones */
```

```
    x_sem = 0;  
    x_cont = 0;
```

125

## Monitores

### Implementación de un monitor con semáforos:

Operación x.wait

```
x_cont := x_cont + 1;
```

```
if sig_cont > 0 then signal(sig);  
else signal(mutex);
```

```
wait(x_sem);  
x_cont := x_cont - 1;
```

126

## Monitores

### Implementación de un monitor con semáforos:

Operación x.signal

```
if x_cont > 0 then  
  begin  
    sig_cont := sig_cont + 1;  
    signal(x_sem);  
    wait(sig);  
    sig_cont := sig_cont - 1;  
  end;
```

127

## Monitores

### Cuerpo del procedimiento $F_i$

```
procedure entry coger (i : 0, ..., 4);  
begin  
  estado[i] := hambre;  
  test(i);  
  if estado[i] ≠ comer then C[i].wait;  
end;
```

Operación x.wait

```
x_cont := x_cont + 1;
```

```
if sig_cont > 0 then signal(sig);  
else signal(mutex);
```

```
wait(x_sem);  
x_cont := x_cont - 1;
```



## Monitores

### Cuerpo del procedimiento $F_2$

```
procedure entry test (k : 0, ..., 4);
begin
  if ((estado[k+4 mod 5] ≠ comer)
    and (estado[k] = hambre)
    and (estado[k+1 mod 5] ≠ comer)) then
  begin
    estado[k] := comer;
    C[k].signal;
  end;
end;
```

#### Operación x.signal

```
if x_cont > 0 then
begin
  sig_cont := sig_cont + 1;
  signal(x_sem);
  wait(sig);
  sig_cont := sig_cont - 1;
end;
```

## Monitores

### Implementación de un monitor con semáforos:

¿Cómo ordenar la reanudación de los procesos dentro de un monitor?

- Suponer que varios procesos están suspendidos en la condición x y algún proceso ejecuta una operación x.signal
- ¿Cómo determinar cual de los procesos suspendidos se debe reanudar ahora?

**Solución 1:** FCFS

**Solución 2:** Utilizando la construcción wait condicional: x.wait(c)

130

## Monitores

### Implementación de un monitor con semáforos:

#### Solución 2:

Utilización de la construcción wait condicional: x.wait(c)

- c es una expresión entera que se evalúa cuando se ejecuta la operación wait
- El valor de c es un “número de prioridad” que se almacena con el nombre del proceso en el momento de realizar la suspensión
- Cuando se ejecuta x.signal, el proceso con menor “número de prioridad” asociado será el que despierte

Notar que “número de prioridad”  $\cong$  turno de FCFS

131

## Monitores

**Ejemplo:** Monitor para asignar solo un recurso mediante la utilización de un wait condicional

**Implementación.**


```
type asignar_recurso = monitor;
var ocupado: boolean;
x: condition
```

```
procedure entry adquirir(tiempo: integer);
begin
  if ocupado then x.wait(tiempo);
  ocupado := true;
end;
```

132



## Monitores

 **Ejemplo:** Monitor para asignar solo un recurso mediante la utilización de un wait condicional


 **Implementación.**


```
procedure entry liberar(tiempo: integer);  
begin  
    ocupado := false;  
    x.signal;  
end;
```

133



## Monitores

 **Ejemplo:** Monitor para asignar solo un recurso mediante la utilización de un wait condicional


 Un proceso que necesite acceder al recurso, deberá ejecutar la siguiente secuencia de instrucciones:

```
R.adquirir(t);  
... ..  
acceder al recurso R;  
... ..  
R.liberar;
```


134







## Monitores

 **Ejemplo:** Monitor para asignar solo un recurso mediante la utilización de un wait condicional

 **Problema:**

 El monitor no puede garantizar la secuencia de instrucciones anterior, es responsabilidad del programador:

-  Un proceso podría acceder al recurso sin obtener permiso de acceso al recurso
-  Un proceso podría no liberar el recurso una vez que se le ha asignado
-  Un proceso podría liberar un recurso que nunca solicitó
-  Un proceso podría solicitar el mismo recurso varias veces sin liberarlo

135