



UNIVERSIDAD DE ALCALÁ, E. P. S.
DEPARTAMENTO DE ELECTRÓNICA
Grado en Ingeniería Electrónica y Automática Industrial

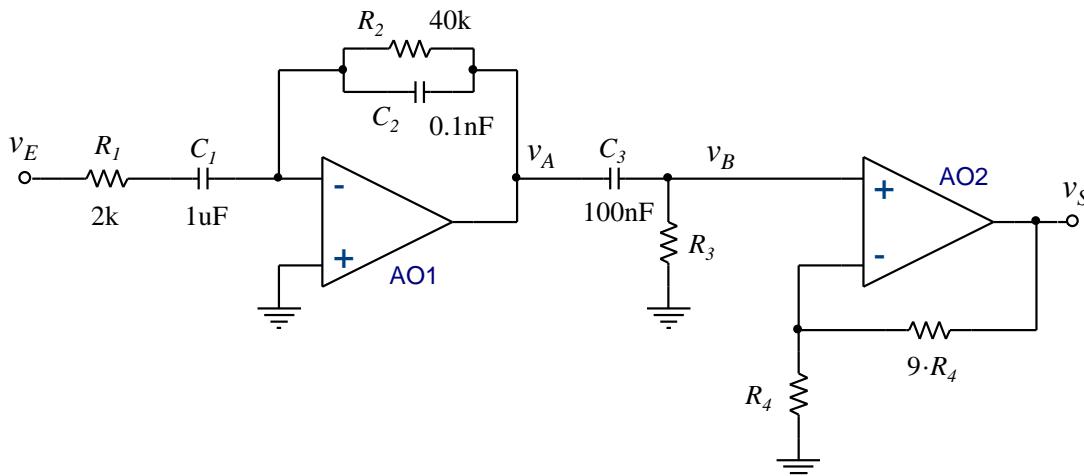


ASIGNATURA:	600008 - ELECTRÓNICA ANALÓGICA	FECHA:	13-enero-2015
APELLIDOS:		Nombre:	
PRUEBA:	Prueba de Conjunto	Número:	

Duración: 120 mins.

¡Atención!: *No se admitirán respuestas no justificadas adecuadamente*

Problema 1.- (35 puntos)- Considere inicialmente los AO's del circuito de la figura siguiente como ideales:



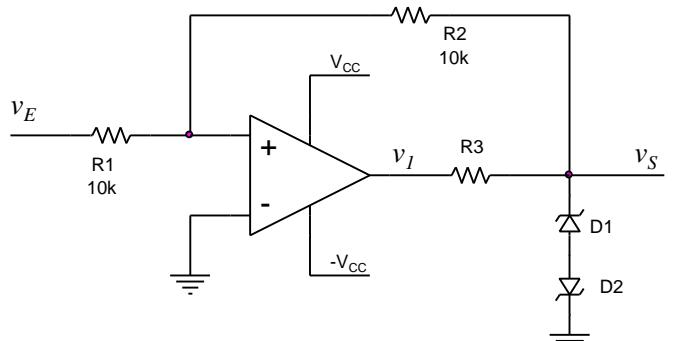
Determine:

- Expresión de la ganancia de tensión de la primera etapa en función de (s): $G_1(s) = (v_A/v_E)(s)$, detallando los valores de ceros, polos y ganancia en medias.
- Determine el valor de R_3 para que la relación $G_2(s) = (v_B/v_A)(s)$ tenga un polo en $f_3 = 80\text{Hz}$
- Ignorando el efecto del GBW, represente en un diagrama de Bode la ganancia de tensión total del circuito, esto es: $G_{VT}(s) = (v_S/v_E)(s)$
- Obtenga (en Hz) las frecuencias de corte superior e inferior del circuito.
- Si el AO2 del circuito tuviese un GBW = 1MHz, describa cualitativamente el efecto que tendría este dato sobre la respuesta en frecuencia total del amplificador.

Problema 2.- (20 puntos)- En el circuito mostrado en la figura, el AO usado es de características ideales.

Otros datos son:

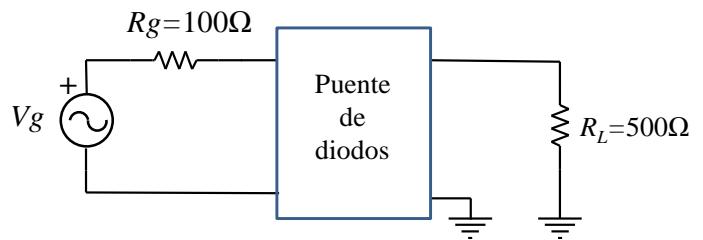
$$\begin{aligned} V_{CC} &: \text{indeterminada, entre } 10 \text{ y } 15\text{V} \\ V_\gamma &= 0.7\text{V} \\ V_Z &= 4.3\text{V} \\ P_{Z\max} &= 1\text{W} \\ I_{Z\min} &= 1\text{mA} \end{aligned}$$



- Describa cualitativamente la función desarrollada por el circuito limitador formado por R3, D1 y D2.
- Calcule el margen de valores de R3 que asegura un funcionamiento correcto del limitador.
- Supuesto que el limitador funciona correctamente, obtenga la función de transferencia $v_S = f(v_E)$.

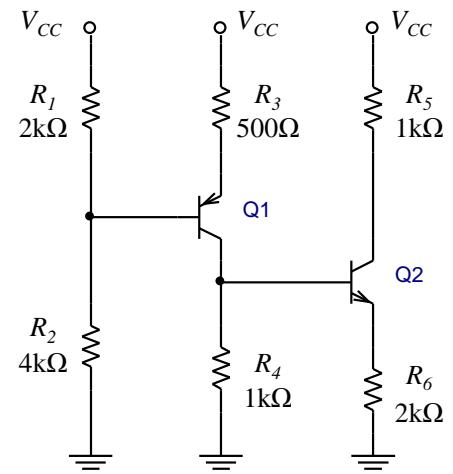
Problema 3.- (15 puntos)-Se desea rectificar en doble onda la señal procedente del generador de tensión senoidal de la figura siguiente, para lo cual se utiliza un puente de diodos.

- Considerando los diodos ideales ¿qué valor de pico debiera tener la señal de V_g para que en la carga hubiese una componente continua (valor medio de la tensión) de 9V?
- Dibuje el esquema completo del circuito resultante, detallando la estructura interna del puente de diodos y el conexionado adecuado a generador y carga.



Problema 4.- (30 puntos)-En el circuito de la figura adjunta, en donde $V_{CC} = 12V$, el transistor NPN tiene una $\beta_N=200$ mientras que el PNP tiene una $\beta_P=100$. Si lo necesita, tome $|V_{BE}|=0.7V$ y $|V_{CE-sat}|=0.2V$.

- Suponiendo que β_N y β_P se pueden considerar muy grandes, obtenga el punto de trabajo $Q(I_C, V_{CE})$ de ambos transistores.
- ¿Para qué valores de R_5 podría saturarse el transistor Q2?
- A partir de su respuesta en (a), obtenga los valores de las corrientes de base I_{B1} e I_{B2} . A la vista de estos valores, justifique la validez de la aproximación realizada.



PROBLEMA 1

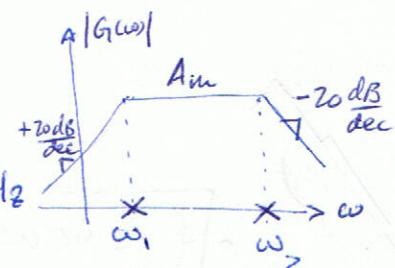
a)

$$G_1(s) = -\frac{Z_2(s)}{Z_1(s)} \quad \left\{ \begin{array}{l} Z_1(s) = R_1 + \frac{1}{C_1 \cdot s} = \frac{1 + R_1 \cdot C_1 \cdot s}{C_1 \cdot s} \\ Z_2(s) = R_2 || \frac{1}{C_2 \cdot s} = \frac{R_2}{1 + R_2 \cdot C_2 \cdot s} \end{array} \right.$$

$$\boxed{G_1(s) = -R_2 \cdot C_1 \frac{s}{(1 + R_1 \cdot C_1 \cdot s)(1 + R_2 \cdot C_2 \cdot s)}} = -R_2 \cdot C_1 \frac{s}{\left(1 + \frac{s}{\omega_1}\right)\left(1 + \frac{s}{\omega_2}\right)} \quad *$$

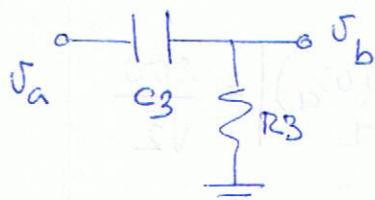
* Cero en ϕ

$$\begin{cases} * \text{ poles} \\ \omega_1 = \frac{1}{R_1 \cdot C_1} = \frac{1}{2 \cdot 10^3 \cdot 10^{-6}} = 500 \text{ rad/s} \Rightarrow 80 \text{ Hz} \\ \omega_2 = \frac{1}{R_2 \cdot C_2} = \frac{1}{40 \cdot 10^3 \cdot 0.1 \cdot 10^{-9}} = 25 \times 10^4 \text{ rad/s} \Rightarrow 40 \text{ kHz} \end{cases}$$



$$* \boxed{A_m = |G_1(\omega)|_{\omega_1 < \omega < \omega_2} = -R_2 C_1 \cdot \frac{1}{\sqrt{\omega_1 \cdot 1}} = -R_2 C_1 \cdot \omega_1 = -\frac{R_2 C_1}{R_1 C_1} = -\frac{R_2}{R_1} = -20}$$

b)



$$V_b = V_a \frac{Z_4}{Z_3 + Z_4} \quad \left\{ \begin{array}{l} Z_3 = \frac{1}{s \cdot C_3} \\ Z_4 = R_B \end{array} \right.$$

$$G_2(s) = \frac{V_b}{V_a} = \frac{R_B \cdot C_3 \cdot s}{1 + R_B \cdot C_3 \cdot s} = R_B \cdot C_3 \cdot \frac{s}{1 + s/\omega_3} \Rightarrow \text{Polo en } \omega_3 \text{ y cero en } \phi$$

$$\text{Si polo en } 80 \text{ Hz} \Rightarrow \omega_3 = 2\pi \cdot 80 = \frac{1}{R_B \cdot C_3} \Rightarrow R_B = \frac{1}{2\pi \cdot 80 \cdot 100 \cdot 10^{-9}}$$

$$\boxed{R_B = 20 \text{ k}\Omega}$$

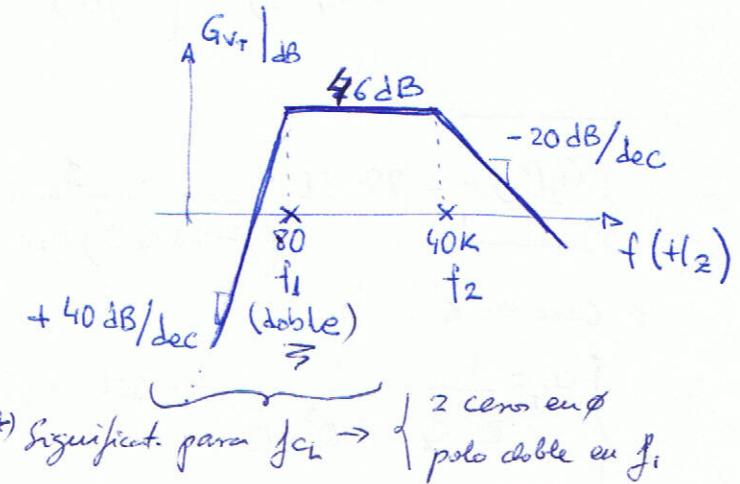
$f_3 = 80 \text{ Hz} \equiv f_1 \Rightarrow$ considera los polos de la 1^a y 2^a etapa \Rightarrow polo doble.

c)

$$G_{V_T} = G_1 \cdot G_2 \cdot G_3 = \underbrace{-R_2 \cdot C_1 \frac{s}{(1 + \frac{s}{\omega_1})(1 + \frac{s}{\omega_2})}}_{G1} \cdot \underbrace{R_3 \cdot C_3 \frac{s}{(1 + \frac{s}{\omega_3})}}_{G2} \cdot \underbrace{\left(1 + \frac{s}{R_4}\right)}_{G3}$$

$$G_{V_T} = -\frac{R_2 \cdot R_3}{R_1} \frac{s^2}{(s + \omega_1)^2 (s + \omega_2)} \Big|_{-200}$$

$$\omega_m = 20 \log 200 = 46 \text{ dB}$$



(*) Significat. para $f_{C_L} \rightarrow \begin{cases} 2 \text{ zeros en } f \\ \text{punto doble en } f \end{cases}$

d)

- $f_{C_L} = 40 \text{ kHz}$ por ser polo dominante

- f_{C_L} no se puede asegurar que sea 80 Hz porque no es dominante. [Nota: tomanos en G_{V_T} los términos significativos]*

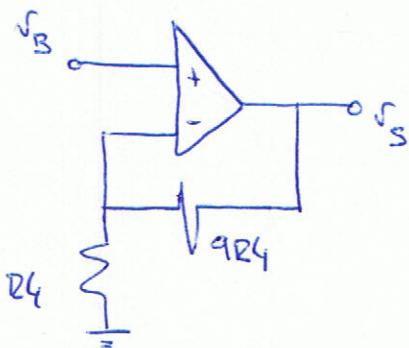
$$\left| G_{V_T}(s) \right|^2 = \frac{200 s^2}{\left(\sqrt{s^2 + \omega_1^2} \right)^2} \quad \left| G_{V_T}(\omega_{C_L}) \right|^2 = \frac{200}{\sqrt{2}}$$

$$\frac{\omega_{C_L}^2}{\omega_{C_L}^2 + \omega_1^2} = \frac{1}{\sqrt{2}} \quad \therefore (\sqrt{2} - 1) \omega_{C_L}^2 = \omega_1^2$$

$$\omega_{C_L} = \frac{\omega_1}{\sqrt{(\sqrt{2} - 1)}} \quad \Rightarrow \quad \boxed{f_{C_L} = \frac{f_1}{\sqrt{\sqrt{2} - 1}} = \frac{80 \text{ Hz}}{0.64} = 124 \text{ Hz}}$$

e)

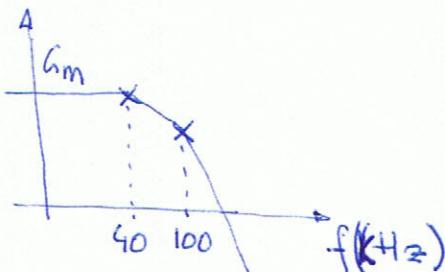
Si A02 tiene $GBW = 10^6 \text{ Hz} \Rightarrow$ límite en frecuencia. Introduce un polo.



$$Gm_3 = 1 + \frac{9R_4}{R_4} = 10$$

$$GBW = Gm_3 \cdot f_{P4} \rightarrow f_{P4} = \frac{GBW}{Gm_3} = \frac{10^6}{10} = 10^5 = 10^6 \text{ Hz}$$

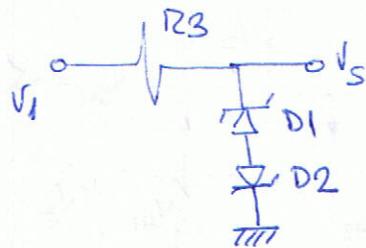
Esto modifica el Bode de otras frecuencias del sistema:



Esto hace que f_{P2} ya no sea polo dominante y, por lo tanto, para calcular la frecuencia de corte superior habrá que irse a la definición.

PROBLEMA 2

a)



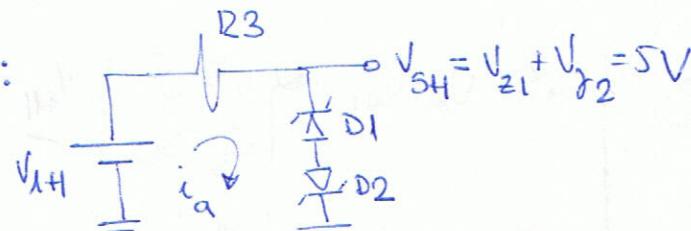
Garantiza, dentro de ciertas márgenes, que V_S tome valores fijos e independientes de la alimentación o las características de salida del AD.

$$\bullet V_1 \Big|_{\text{alto}} \rightarrow V_{SH} = V_{Z1} + V_{Z2} = 5V$$

$$\bullet V_1 \Big|_{\text{bajo}} \rightarrow V_{SL} = -V_{Z1} - V_{Z2} = -5V$$

b)

Suponiendo $V_1 \Big|_{\text{alto}}$:



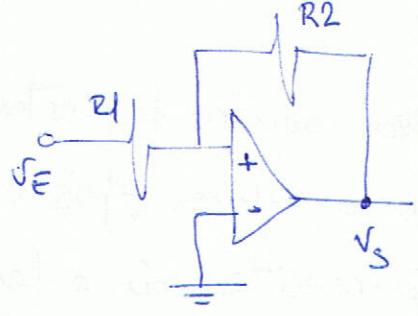
$$\left\{ \begin{array}{l} i_a = (V_{1H} - V_{SH}) / R_3 \\ I_{Zk} \leq i_a \leq I_{Zmex} \end{array} \right. \quad \left\{ \begin{array}{l} I_{Zk} = 1mA \\ I_{Zmex} = \frac{P_Z}{V_Z} = \frac{1W}{4,3V} = 232,6 \text{ mA} \end{array} \right.$$

$$R_3 < \frac{V_{1H} - V_{SH}}{I_{Zk}} \Big|_{\min} = \frac{10 - 5}{1m} = 5k\Omega$$

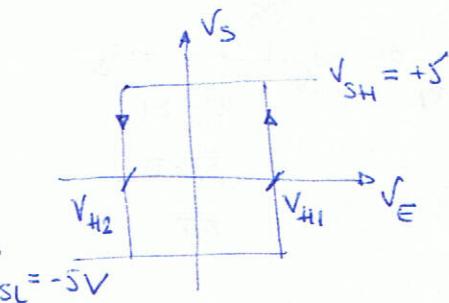
$$R_3 > \frac{V_{1H} - V_{SH}}{I_{Zmex}} \Big|_{\max} = \frac{10 - 5}{232,6m} = 43 \Omega$$

Por ejemplo: $R_3 = 4k$

9)



Comparador no-inversor con histeresis

Commuta a V_{H1} ó $V_{H2} \Rightarrow V^+ = V^-$

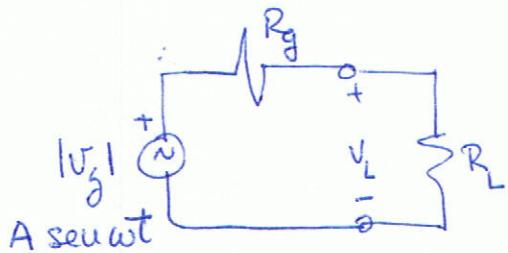
$$\begin{cases} V^+ = V_E \frac{R2}{R1+R2} + V_S \frac{R1}{R1+R2} = \frac{V_E}{2} + \frac{V_S}{2} \\ V^- = \varnothing \end{cases}$$

$\hookrightarrow \begin{cases} \text{Si } V_E = V_{H1} \rightarrow \begin{cases} V^+ = V^- \\ V_S = V_{SL} \end{cases} \quad \left\{ \begin{array}{l} V_{H1} = -V_{SL} = 5V \\ \text{---} \end{array} \right. \\ \text{Si } V_E = V_{H2} \rightarrow \begin{cases} V^+ = V^- \\ V_S = V_{SH} \end{cases} \quad \left\{ \begin{array}{l} V_{H2} = -V_{SH} = -5V \\ \text{---} \end{array} \right. \end{cases}$

PROBLEMA 3

a)

Siendo los diodos ideales $\rightarrow V_D \approx 0V$



$$V_L(t) = |V_g| \frac{R_L}{R_L + R_g} = |V_g| \frac{5}{6}$$

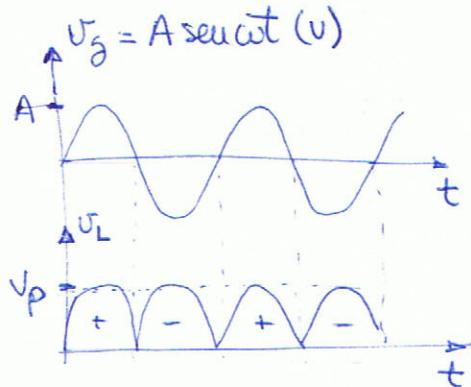
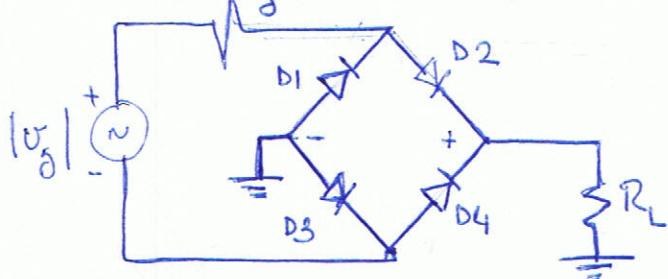
$$V_{DC} = \bar{V}_m = \frac{1}{T} \int_0^T V_L(t) dt = \frac{2}{T} \int_0^{T/2} V_p \cdot \text{sen} \omega t \cdot dt = \frac{2}{T} \frac{V_p}{\omega} [-\cos \omega t]_0^{T/2}$$

$$V_m = \frac{2 \cdot T}{T \cdot 2\pi} V_p \left[\cos 0 - \cos \left(\frac{2\pi}{T} \cdot \frac{T}{2} \right) \right] = \frac{2 V_p}{\pi} \underset{\uparrow}{=} 9V$$

según especificaciones

$$\text{Us } V_p = \frac{9\pi}{2} V = A \cdot \frac{5}{6} \Rightarrow \boxed{A = \frac{6}{5} \frac{9}{2}\pi \approx 17V}$$

b)

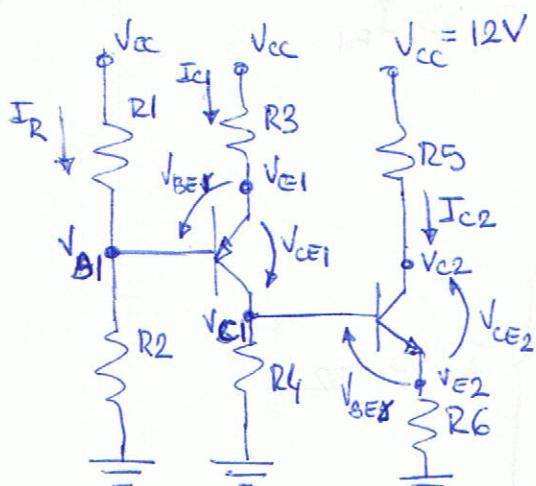


En (+): $\begin{cases} D2, D3 \rightarrow ON \\ D1, D4 \rightarrow OFF \end{cases}$

En (-): $\begin{cases} D2, D3 \rightarrow OFF \\ D1, D4 \rightarrow ON \end{cases}$

PROBLEMA 4

2)



Aproximación de $\beta \rightarrow \infty \Rightarrow I_B \rightarrow 0$

Hipótesis: ambos en activo:

$$\begin{cases} I_c = \beta I_B \\ V_{CE} > V_{CEset} = 0.2V \end{cases}$$

$$V_{B1} = V_{cc} \frac{R2}{R1+R2} = 12 \cdot \frac{4}{6} = 8V \rightarrow V_{E1} = V_{B1} - V_{BEY} = 8 - (-0.7) = 8.7V$$

$$I_{c1} = \frac{V_{cc} - V_{E1}}{R3} = \frac{12 - 8.7}{5k\Omega} = 6.6mA$$

$$V_{C1} = I_{c1} \cdot R4 = 6.6V \quad V_{E2} = V_{B1} - V_{BEY} = 6.6 - 0.7 = 5.9V$$

$$I_{c2} = \frac{V_{E2}}{R6} = \frac{5.9}{2k\Omega} = 2.95mA$$

$$V_{C2} = V_{cc} - I_{c2} \cdot R5 = 12 - 2.95mA \cdot 1k\Omega = 9.05V$$

$$\boxed{\begin{cases} Q_1(I_{c1}; V_{CE1}) = (6.6mA; 2.1V) \\ Q_2(I_{c2}; V_{CE2}) = (2.95mA; 3.15V) \end{cases}}$$

b) Límite saturación-activa: $V_{CE} = V_{CEset}$

$$V_{CE2} = V_{cc} - I_{c2} \cdot R5 - V_{E2} \geq V_{CEset}$$

$$\boxed{R5 \leq \frac{V_{cc} - V_{E2} - V_{CEset}}{I_{c2}} = \frac{12 - 5.9 - 0.2}{2.95} = 2k\Omega}$$

c)

$$\bullet I_{B1} = \frac{I_{C1}}{\beta_{PnP}} = \frac{6,6mA}{100} = 66\mu A$$

$$I_R = \frac{V_{CC}}{R_1 + R_2} = \frac{12}{6K} = 2mA$$

$$\bullet I_{B2} = \frac{I_{C2}}{\beta_{nPN}} = \frac{2,95mA}{200} = 14,8\mu A$$

$$I_{C1} = 6,6mA$$

$$I_R \gg I_{B1}$$

$$I_{C1} \gg I_{B2}$$

↳ La aproximación realizada queda justificada.

Notese que la comparación es con los otros componentes del circuito de I_{Bx} ; por ejemplo:

