



Departamento de Ingeniería de Telecomunicación
Teoría de la Señal y Comunicaciones
Universidad de Jaén

TEMA 3

SEÑALES ALEATORIAS EN SISTEMAS DE COMUNICACIÓN (I)

Contenidos

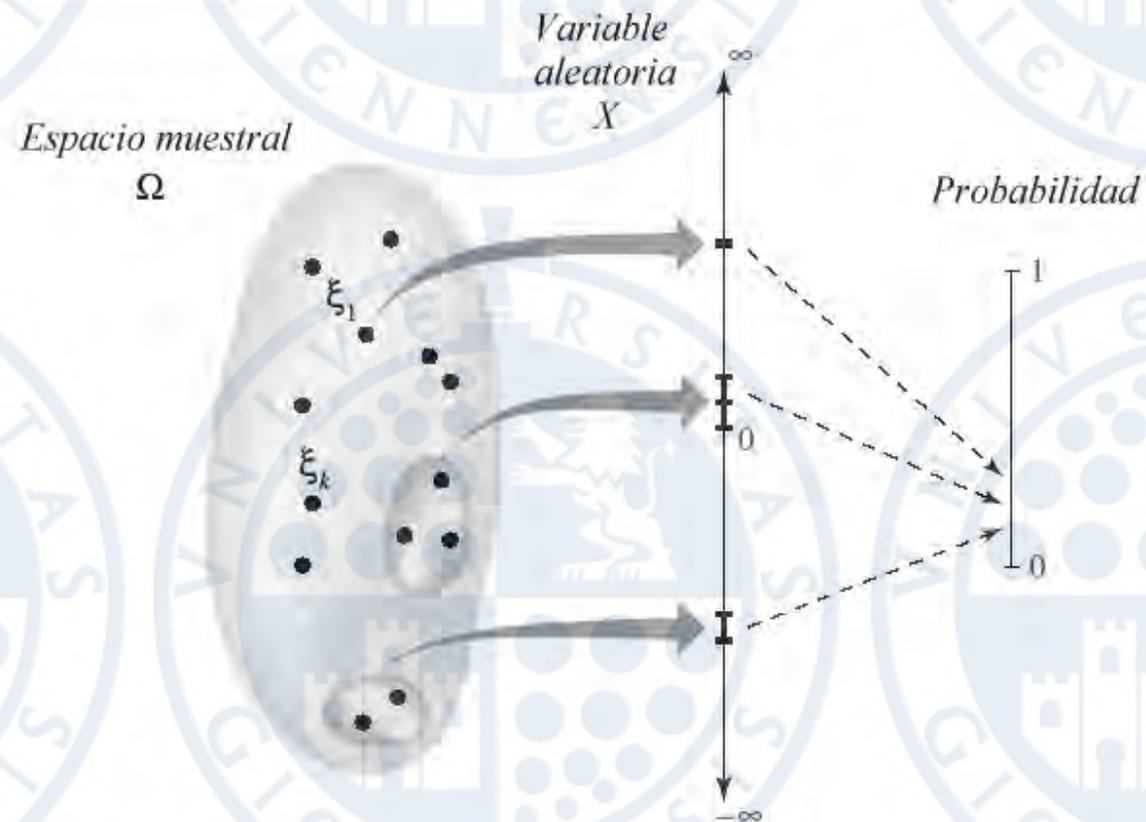
1. Variables aleatorias
2. Procesos estocásticos
3. Procesos estacionarios y ergódicos
4. Espectro de potencia de procesos estacionarios
5. Respuesta de un sistema LTI a un proceso estacionario

Objetivos específicos

- Concepto de **variable aleatoria**
- Concepto de **proceso estocástico** y herramientas matemáticas para la caracterización de dichos procesos
- Conceptos de **estacionariedad y ergodicidad**
- **Autocorrelación y densidad espectral de potencia** asociada a **señales aleatorias**
- **Respuesta** de un **sistema LTI** ante una determinada excitación.

VARIABLES ALEATORIAS (I)

- Sea Ω el espacio muestral de todos los posibles resultados ξ de un experimento ε aleatorio
- Una **variable aleatoria** X es una función (determinista) que asocia a cada uno de los posibles resultados ξ del espacio muestral un número real asociado con una probabilidad de ocurrencia



Relación entre espacio muestral, variable aleatoria y probabilidad

VARIABLES ALEATORIAS (II)

- La **función densidad de probabilidad** $f_X(x)$ de una variable aleatoria X define la probabilidad de que el valor de la variable se encuentre en el rango $[a,b]$

$$\Pr[a \leq X \leq b] = \int_a^b f_X(x) dx$$

Propiedades:

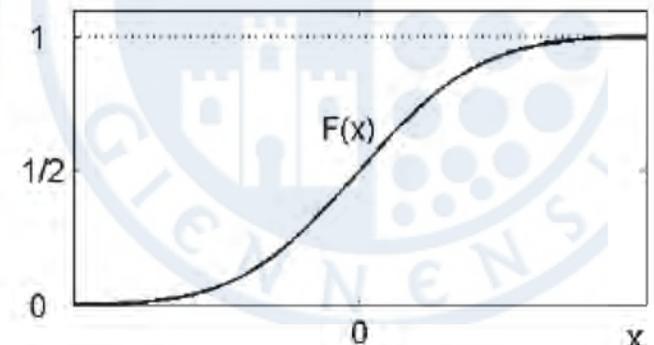
- $f_X(x) \geq 0$
- $\int_{-\infty}^{+\infty} f_X(x) dx = 1$

- La **función de distribución** $F_X(x)$ de una variable aleatoria X

$$F_X(x) = \Pr[X \leq x] = \int_{-\infty}^x f_X(u) du \Rightarrow f_X(x) = \frac{dF_X(x)}{dx}$$

Propiedades:

- $0 \leq F_X(x) \leq 1$
- Monótona creciente: $F_X(-\infty) = 0$ $F_X(+\infty) = 1$
- $\Pr[a \leq X \leq b] = F_X(b) - F_X(a)$



VARIABLES ALEATORIAS (III)

- **Operador esperanza $E[\cdot]$:** permite definir conceptos como la media $E[X]$ y otros promedios (momentos) estadísticos de una variable aleatoria X

$$\bar{x} = \eta_x = E[X] = \int_{-\infty}^{\infty} x \cdot f_X(x) dx$$

$E[X]$ es el valor medio más probable al analizar un experimento aleatorio cuando la probabilidad de cada suceso se mantiene constante y el experimento se repite “muchas” veces

Propiedades

- $E[g(X)] = \int_{-\infty}^{+\infty} g(x) \cdot f_X(x) dx$
- $E[k] = k$

- Operador lineal: $E[a_1 g_1(X) + a_2 \cdot g_2(X)] = a_1 \cdot E[g_1(X)] + a_2 \cdot E[g_2(X)]$

- **Momentos no centrales:** en sistemas de comunicaciones, los más importantes son los de orden $n = 1, 2$

$$E[X^n] = \int_{-\infty}^{+\infty} x^n \cdot f_X(x) dx$$

$$\begin{cases} \bar{x} = E[X] = \int_{-\infty}^{+\infty} x \cdot f_X(x) dx & (n = 1) \\ \overline{x^2} = E[X^2] = \int_{-\infty}^{+\infty} x^2 \cdot f_X(x) dx & (n = 2) \end{cases}$$

- **Momentos centrales:**

$$E[(X - \bar{x})^n] = \int_{-\infty}^{+\infty} (x - \bar{x})^n \cdot f_X(x) dx$$

$$\sigma_x^2 = E[(X - \bar{x})^2] = \int_{-\infty}^{+\infty} (x - \bar{x})^2 \cdot f_X(x) dx$$

$$\sigma_x^2 = E[X^2] - E^2[X] = \overline{x^2} - (\bar{x})^2$$

Tarea del alumno: Demostración

VARIABLES ALEATORIAS (IV)

- Una **variable aleatoria bidimensional** (X, Y) es una función (determinista) que asocia a cada uno de los posibles resultados del espacio muestral un punto del plano $(x, y) \in \mathbb{R}^2$
- La **función de densidad de probabilidad conjunta** $f_{XY}(x, y)$ y la **función de distribución conjunta** $F_{XY}(x, y)$ de dos variables X, Y :

$$\Pr[(X, Y) \in A] = \iint_{(x, y) \in A} f_{XY}(x, y) dx dy$$

$$F_{XY}(a, b) = \Pr[X \leq a, Y \leq b] = \int_{-\infty}^a \int_{-\infty}^b f_{XY}(x, y) dx dy$$

$$f_{XY}(x, y) = \frac{\partial^2 F_{XY}(x, y)}{\partial x \partial y}$$

$$\text{Dos variables aleatorias } \mathbf{X} \text{ e } \mathbf{Y} \text{ son independientes} \Leftrightarrow \begin{cases} f_{XY}(\mathbf{x}, \mathbf{y}) = f_X(\mathbf{x}) \cdot f_Y(\mathbf{y}) \\ f_Y\left(\frac{\mathbf{y}}{\mathbf{x}}\right) = f_Y(\mathbf{y}) \end{cases}$$

Variabes aleatorias (V)

- **Correlación cruzada R_{XY}** de dos variables aleatorias X, Y :

$$R_{XY} = E[XY] = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} x \cdot y \cdot f_{XY}(x, y) dx dy$$

Dos variables aleatorias X e Y son ortogonales $\Leftrightarrow R_{XY} = 0$

- **Covarianza C_{XY}** dos variables aleatorias X, Y : informa como “covarían” ambas variables X, Y , es decir, si existe una dependencia entre ellas

$$C_{XY} = E[(X - \bar{x}) \cdot (Y - \bar{y})] = \int_{-\infty}^{+\infty} \int_{-\infty}^{+\infty} (x - \bar{x}) \cdot (y - \bar{y}) \cdot f(x, y) dx dy = E[XY] - \bar{x} \cdot \bar{y}$$

$C_{XY} > 0 \Rightarrow$ *relación directa* ($\uparrow X \Rightarrow \uparrow Y, \downarrow X \Rightarrow \downarrow Y$)

$C_{XY} = 0 \Rightarrow$ **Incorrelación** (no existe relación lineal)

$C_{XY} < 0 \Rightarrow$ *relación inversa* ($\uparrow X \Rightarrow \downarrow Y, \downarrow X \Rightarrow \uparrow Y$)

- **Coefficiente r_{XY}** de correlación de dos variables aleatorias X, Y : informa acerca del grado de relación lineal entre dos variables aleatorias

$$r_{XY} = \frac{C_{XY}}{\sigma_X \sigma_Y}$$

Dos variables aleatorias X e Y son incorreladas $\Leftrightarrow r_{XY} = 0$

VARIABLES ALEATORIAS (VI)

... continuación página anterior:

Si X e Y son independientes $\Rightarrow X$ e Y son incorreladas

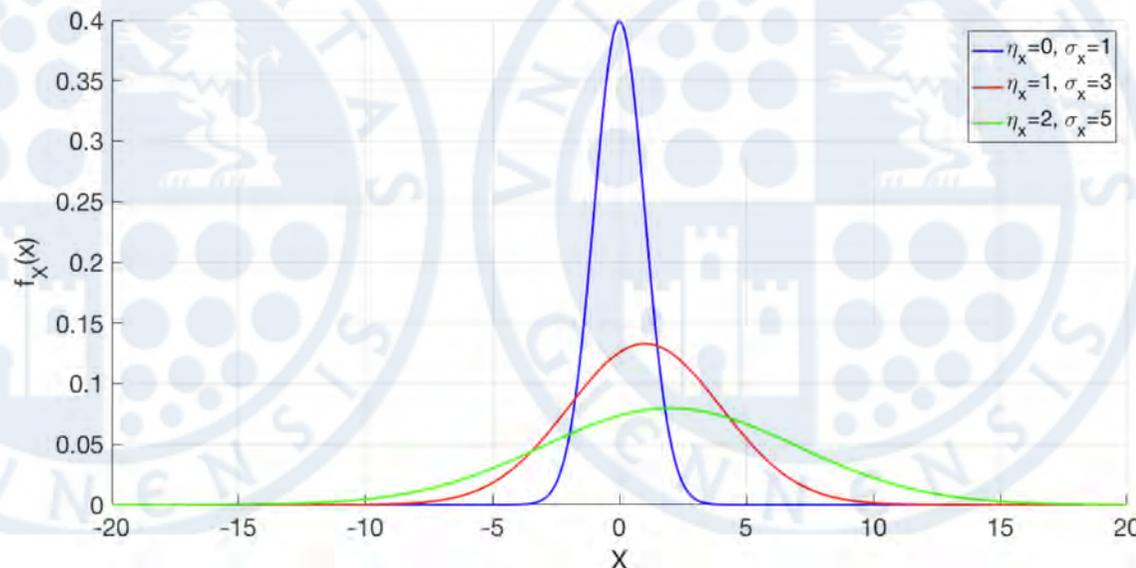
$$f_{XY}(x, y) = f_X(x) \cdot f_Y(y) \Rightarrow C_{XY} = 0$$

$$C_{XY} = E[(X - \bar{x}) \cdot (Y - \bar{y})] = E[XY] - \bar{x} \cdot \bar{y} = E[X] \cdot E[Y] - \bar{x} \cdot \bar{y} = 0$$

↑ Independientes

• Variable aleatoria normal:

$$f_X(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi} \cdot \sigma_X} \cdot e^{-\frac{(x-\eta_X)^2}{2 \cdot \sigma_X^2}}$$



Propiedades

- Simetría respecto de η_x
- Distribución $f_X(x)$
 - $[\eta_x - \sigma_x, \eta_x + \sigma_x] \approx 68.3\%$
 - $[\eta_x - 2\sigma_x, \eta_x + 2\sigma_x] \approx 95.4\%$

Variables aleatorias (VII)

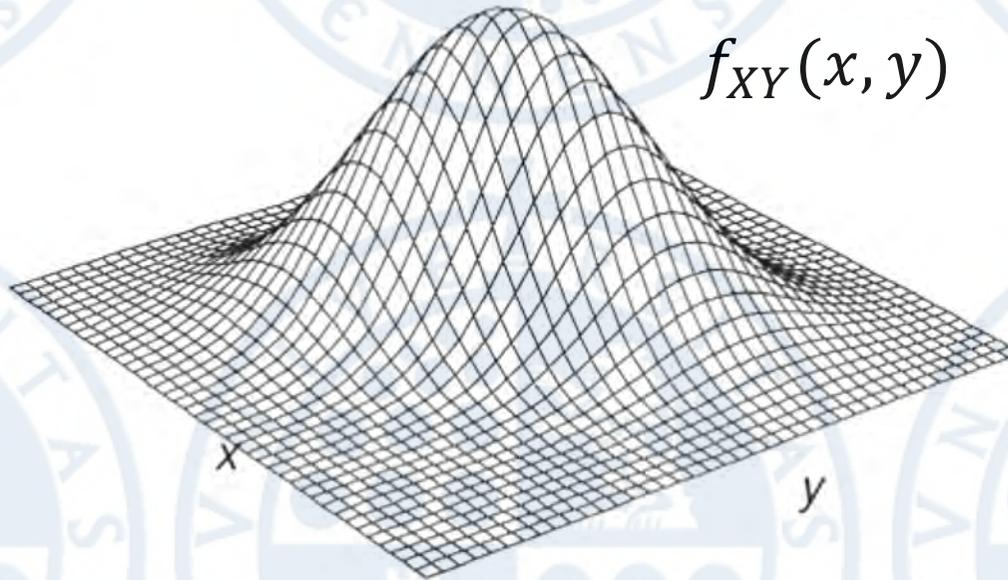
- Variable aleatorias conjuntamente normales:

$$f_{XY}(x, y) = \frac{1}{2\pi \cdot \sigma_X \cdot \sigma_Y \cdot \sqrt{1 - r_{XY}^2}} \cdot e^{-\frac{1}{2(1-r_{XY}^2)} \left[\frac{(x-\eta_X)^2}{\sigma_X^2} + \frac{(y-\eta_Y)^2}{\sigma_Y^2} - 2r_{XY} \cdot \frac{(x-\eta_X)(y-\eta_Y)}{\sigma_X \cdot \sigma_Y} \right]}$$

$$\eta_X = E[X] = \bar{x}$$

$$\eta_Y = E[Y] = \bar{y}$$

$f_{XY}(x, y)$

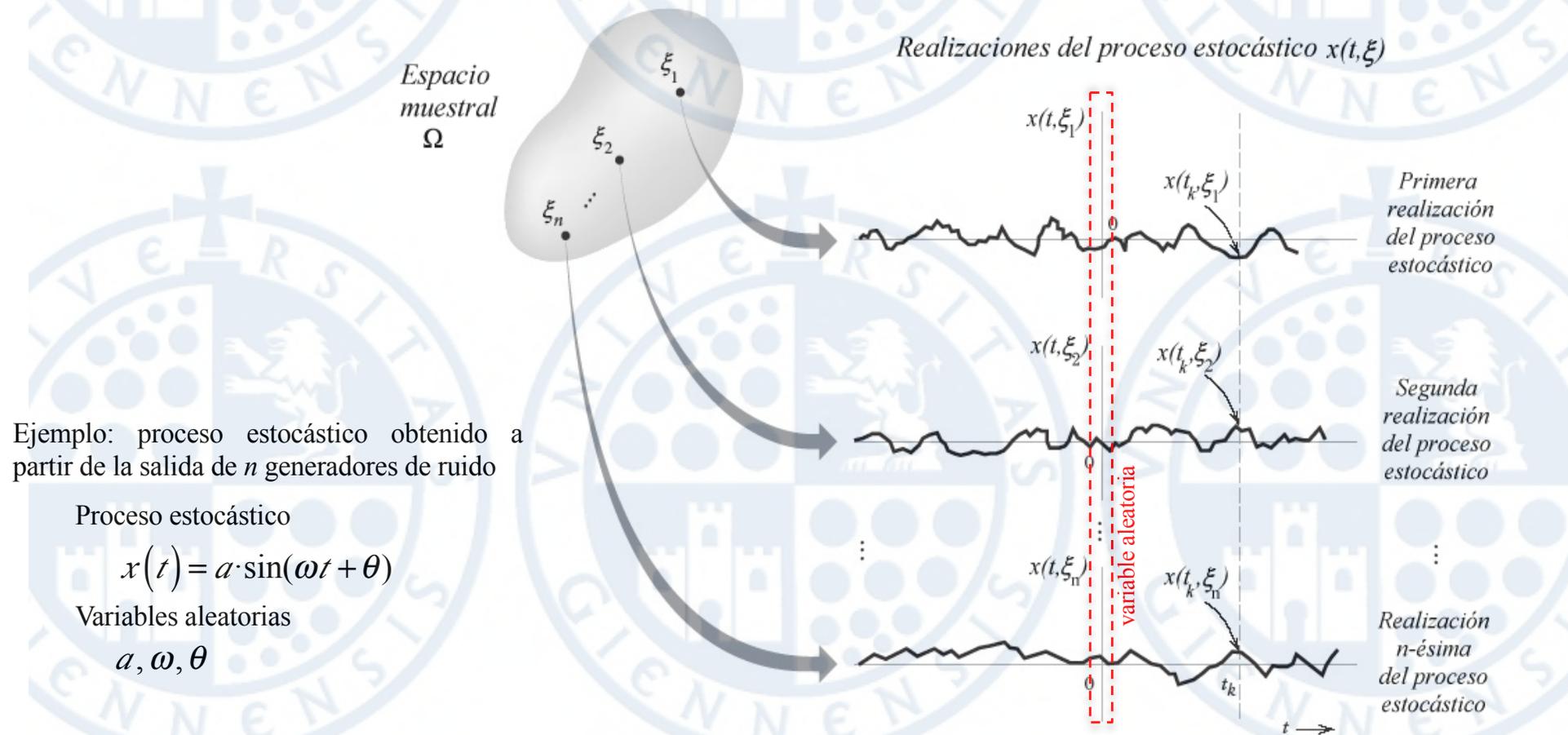


Teorema:

Si X e Y son incorreladas y conjuntamente normales $\Rightarrow X$ e Y son independientes

Procesos estocásticos (I)

- Una **señal aleatoria** $x(t)$ es una señal que para cada instante de tiempo t toma un valor aleatorio, es decir, que **no conocemos a priori** (p.e: secuencia binaria)
- El modelo matemático que va a permitir representar a la señal aleatoria se denomina **proceso estocástico** $x(t, \xi)$



Ejemplo: proceso estocástico obtenido a partir de la salida de n generadores de ruido

Proceso estocástico

$$x(t) = a \cdot \sin(\omega t + \theta)$$

Variables aleatorias

$$a, \omega, \theta$$

Relación entre espacio muestral y realizaciones de una señal aleatoria

Procesos estocásticos (II)

- El **proceso estocástico** $x(t, \xi)$ es una función de dos variables t (tiempo), ξ (resultado de un experimento aleatorio)
 - Cada vez que se realiza un experimento se tendrá una señal en función del tiempo que se llama **realización** $x(t, \xi_i) = x_i(t)$
 - Para cada instante de tiempo se tiene una **variable aleatoria** $x(t_k, \xi) = x(t_k)$
 - Una realización determinada ξ_i para un instante de tiempo determinado t_k proporciona un **valor numérico** $x(t_k, \xi_i) = x_i(t_k)$
- Para caracterizar completamente un proceso estocástico se requiere la función de densidad de probabilidad (o función de distribución) conjunta de las infinitas variables aleatorias (t_1, t_2, \dots, t_n) que conforman el proceso.

$$F_{x(t_1)x(t_2), \dots, x(t_n)}(x_1, x_2, \dots, x_n) = \Pr \left[x(t_1) \leq x_1, x(t_2) \leq x_2, \dots, x(t_n) \leq x_n \right]$$

$$f_{x(t_1)x(t_2), \dots, x(t_n)}(x_1, x_2, \dots, x_n) = \frac{\partial^n F_{x(t_1)x(t_2), \dots, x(t_n)}(x_1, x_2, \dots, x_n)}{\partial x_1 \partial x_2 \dots \partial x_n}$$

En un proceso estocástico complejo $z(t) = x(t) + jy(t)$, para cada instante de tiempo t se tiene una variable aleatoria bidimensional (una para la parte real y otro para la parte imaginaria).

De lo anterior, se deduce que la caracterización completa de una señal aleatoria $x(t)$ no es posible desde un punto de vista práctico. **En esta asignatura, solo se realizará una descripción parcial utilizando estadísticos de hasta segundo orden ($n \leq 2$)**

Procesos estocásticos (III)

- Las siguientes definiciones $\eta_x(t)$, $R_x(t_1, t_2)$, $C_x(t_1, t_2)$, $R_{xy}(t_1, t_2)$ y $C_{xy}(t_1, t_2)$ hacen referencia a procesos aleatorios **complejos** $x(t) \in \mathbb{C}$, $y(t) \in \mathbb{C}$. Si los procesos son reales, las expresiones anteriores son válidas omitiendo la conjugación *

- La **media** $\eta_x(t)$ de conjunto o probabilística del proceso complejo aleatorio $x(t)$ es una función determinística que indica la media de cada una de las variables aleatorias que componen la señal.

$$\eta_x(t) = E[x(t)] = \int_{-\infty}^{\infty} x \cdot f_X(x) dx$$

- La **autocorrelación** $R_x(t_1, t_2)$ de conjunto (probabilística) de un proceso complejo $x(t)$ se define como:

$$R_x(t_1, t_2) = E[x(t_1) \cdot x^*(t_2)] = \int_{-\infty}^{\infty} x(t_1) \cdot x^*(t_2) \cdot f_X(x) dx$$

NOTA: no confundir la **media y autocorrelación probabilística** (Tema 3, mediante el operador $E[\cdot]$) con la **media y la autocorrelación temporal** (Tema 2)

$$\overline{x_i(t)} = \langle x_i(t) \rangle = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} x(t, \xi_i) dt \quad \langle x_i(t+\tau) \cdot x_i^*(t) \rangle = R_{x_i}(\tau) = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} x(t+\tau, \xi_i) \cdot x^*(t, \xi_i) dt$$

Procesos estocásticos (IV)

- La **autocovarianza** $C_x(t_1, t_2)$ de un proceso complejo $x(t)$ aleatorio,

$$C_x(t_1, t_2) = E \left[\left(x(t_1) - \eta_x(t_1) \right) \cdot \left(x^*(t_2) - \eta_x^*(t_2) \right) \right] = R_x(t_1, t_2) - \eta_x(t_1) \cdot \eta_x^*(t_2)$$

- La **correlación cruzada** $R_{xy}(t_1, t_2)$ de dos procesos complejos $x(t), y(t)$ aleatorios,

$$R_{xy}(t_1, t_2) = E \left[x(t_1) \cdot y^*(t_2) \right] = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} x(t_1) y^*(t_2) f_{xy}(x, y) dx dy$$

- La **covarianza cruzada** $C_{xy}(t_1, t_2)$ de dos procesos complejos $x(t), y(t)$ aleatorios,

$$C_{xy}(t_1, t_2) = E \left[\left(x(t_1) - \eta_x(t_1) \right) \cdot \left(y^*(t_2) - \eta_y^*(t_2) \right) \right] = R_{xy}(t_1, t_2) - \eta_x(t_1) \cdot \eta_y^*(t_2)$$

Dos **procesos estocásticos complejos** $x(t), y(t)$ son **independientes** si y sólo si se cumple:

$$\begin{aligned} f_{x(t_1)x(t_2), \dots, x(t_n), y(t'_1), y(t'_2), \dots, y(t'_m)}(x_1, x_2, \dots, x_n, y_1, y_2, \dots, y_m) &= \\ &= f_{x(t_1)x(t_2), \dots, x(t_n)}(x_1, x_2, \dots, x_n) \cdot f_{y(t'_1)y(t'_2), \dots, y(t'_m)}(y_1, y_2, \dots, y_m) \end{aligned}$$

para valores $t_1, t_2, \dots, t_n, t'_1, t'_2, \dots, t'_m$ y n y m cualesquiera.

Procesos estocásticos (V)

- Dos **procesos estocásticos** son **ortogonales** si y sólo si se cumple:

$$R_{xy}(t_1, t_2) = E[x(t_1) \cdot y^*(t_2)] = 0$$

- Dos **procesos estocásticos** $x(t)$, $y(t)$ son **incorrelados** si y sólo si se cumple:

$$C_{xy}(t_1, t_2) = 0$$

Teoremas

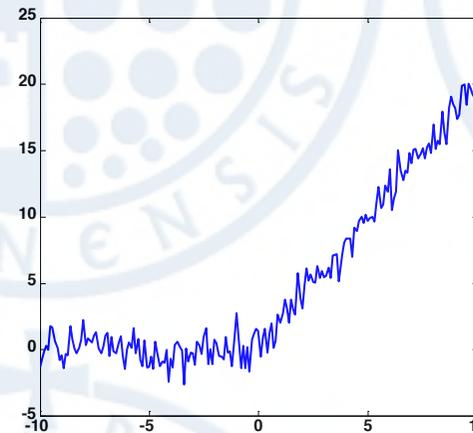
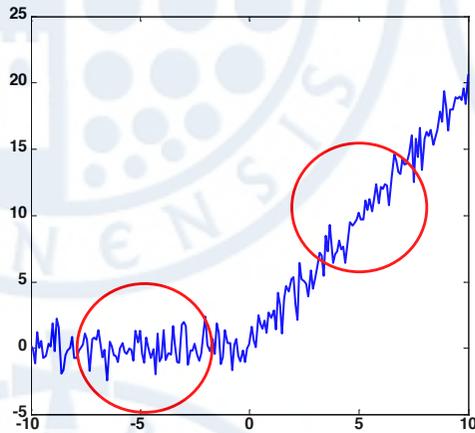
- Si $x(t)$, $y(t)$ son procesos independientes \rightarrow $x(t)$, $y(t)$ son incorrelados

$$\begin{aligned} f_{xy}(x, y) = f_x(x) f_y(y) &\Rightarrow R_{xy}(t_1, t_2) = E[x(t_1) y^*(t_2)] = \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} x(t_1) y^*(t_2) f_{xy}(x, y) dx dy = \\ &= \int_{-\infty}^{\infty} \int_{-\infty}^{\infty} x(t_1) y^*(t_2) f_x(x) f_y(y) dx dy = E[x(t_1)] E[y^*(t_2)] = \eta_x(t_1) \eta_y^*(t_2) \Rightarrow C_{xy} = 0 \end{aligned}$$

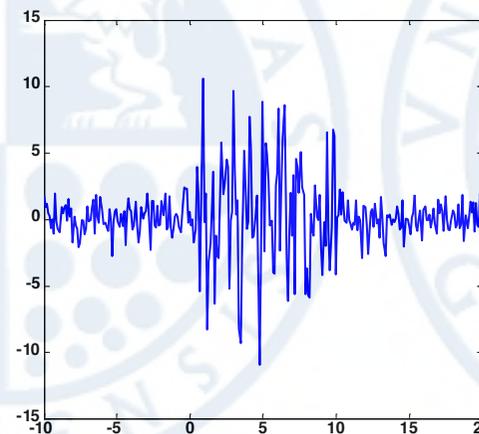
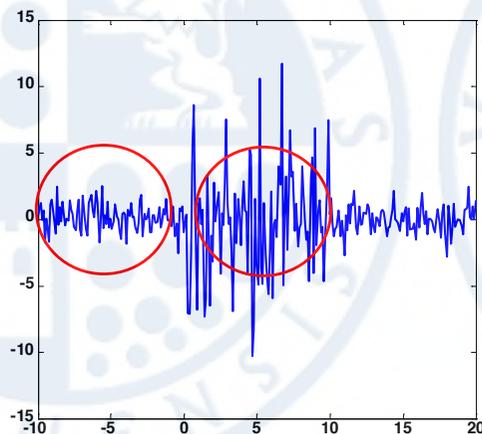
- si $x(t)$, $y(t)$ son incorrelados con $\eta_x = 0$ ó $\eta_y = 0 \rightarrow$ $x(t)$, $y(t)$ son ortogonales
- si $x(t)$, $y(t)$ son incorrelados y conjuntamente normales \rightarrow $x(t)$, $y(t)$ son independientes.

Procesos estacionarios y ergódicos (I)

- Un proceso estocástico es **estacionario** si sus estadísticos probabilísticos son invariantes con el tiempo, es decir, no se ven afectadas por traslaciones en el tiempo.



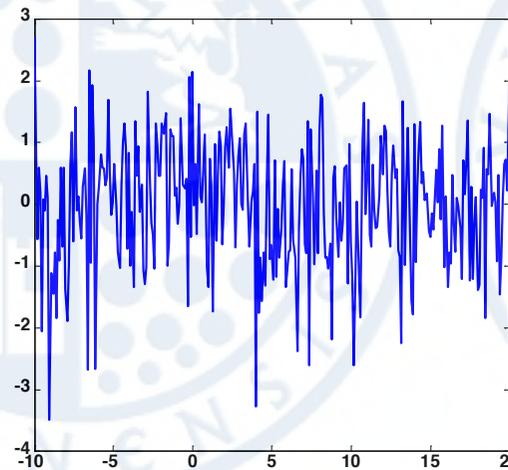
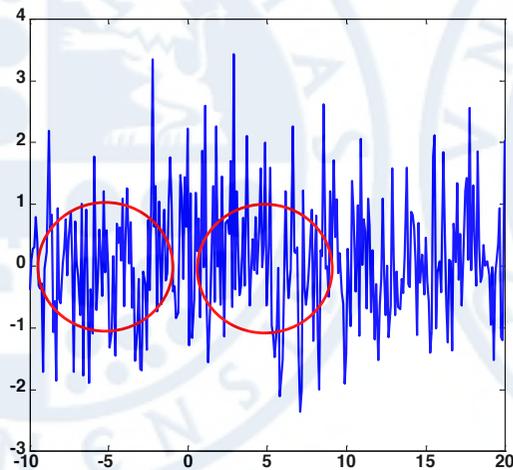
*Dos realizaciones de un mismo proceso **no estacionario** (la media varía con el tiempo)*



*Ejemplo de proceso **no estacionario**: voz humana*

*Dos realizaciones de un mismo proceso **no estacionario** (el valor cuadrático medio varía con el tiempo)*

Procesos estacionarios y ergódicos (II)



Ejemplo de proceso estacionario: ruido blanco

*Dos realizaciones de un mismo proceso **estacionario** (sus estadísticas son invariantes temporalmente)*

- Un proceso estocástico **estacionario en sentido estricto (Strict Sense Stationary, SSS)** es aquel proceso en el que **todos** sus estadísticos no varían con el tiempo ($x(t)$ y $x(t+\varepsilon)$ tiene los mismos estadísticos). Este hecho se reflejará obviamente en la función densidad de probabilidad, de manera que un proceso es estrictamente estacionario si y sólo si:

$$f_{x(t_1)x(t_2),\dots,x(t_n)}(x_1,x_2,\dots,x_n) = f_{x(t_1+\varepsilon)x(t_2+\varepsilon),\dots,x(t_n+\varepsilon)}(x_1,x_2,\dots,x_n) \quad \forall \varepsilon$$

- Dos procesos $x(t)$ e $y(t)$ son **conjuntamente estacionarios** si sus estadísticos conjuntos son idénticos que los de $x(t+\varepsilon)$ e $y(t+\varepsilon)$
- El **proceso complejo** $z(t)=x(t)+jy(t)$ es estacionario si $x(t)$ e $y(t)$ son conjuntamente estacionarios

Procesos estacionarios y ergódicos (III)

- **Estacionariedad en la media** $\eta_x(t)$: un proceso estocástico $x(t)$ se dice estacionario en la media si todas la variables aleatorias que lo componen tiene la misma media estadística, es decir, si la media $\eta_x(t)$ de conjunto no es función del tiempo.

$$\eta_x(t) = E[x(t)] = \eta_x$$

Una señal $x(t)$ estacionaria en la media significa que la media probabilística $\eta_x(t) = \eta_x$ se puede obtener promediando las medias temporales de las realizaciones,

$$E \left[\lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} x(t, \xi_i) dt \right] = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} E[x(t, \xi_i)] dt = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} \eta_x dt = \eta_x$$

La estacionariedad en la media se produce para todos los procesos estacionarios con estacionariedad de orden $n \geq 1$

Procesos estacionarios y ergódicos (IV)

- **Estacionariedad en la autocorrelación** $R_x(t_1, t_2)$: un proceso estocástico $x(t)$ estacionario en la autocorrelación implica que la autocorrelación probabilística no depende de t_1 y t_2 sino de la diferencia $\tau = t_1 - t_2$

$$R_x(t_1, t_2) = E[x(t_1) \cdot x^*(t_2)] = E[x(t + \tau) \cdot x^*(t)] = E[x(t) \cdot x^*(t - \tau)] = R_x(\tau)$$

Propiedades de la autocorrelación $R_x(\tau)$ en señales estacionarias:

- $R_x(0) = P_x = E[x(t) \cdot x^*(t)] = E[|x(t)|^2] \geq 0$
- Simetría hermítica: $R_x^*(\tau) = R_x(-\tau)$
si $x(t)$ es real $\rightarrow R_x(\tau) = R_x(-\tau)$ (real y par)
- $R_x(0) \geq |R_x(\tau)|, \forall \tau$

- Suponiendo $x(t)$ real,

$$E\left[\left(x(t + \tau) \pm x(t)\right)^2\right] = 2\left(R_x(0) \pm R_x(\tau)\right) = 2\left(P_x \pm R_x(\tau)\right)$$

Tarea del alumno:
Demostración

- Considerando la suma de dos procesos $z(t) = x(t) + y(t)$

$$R_z(\tau) = R_x(\tau) + R_y(\tau) + R_{xy}(\tau) + R_{yx}(\tau)$$

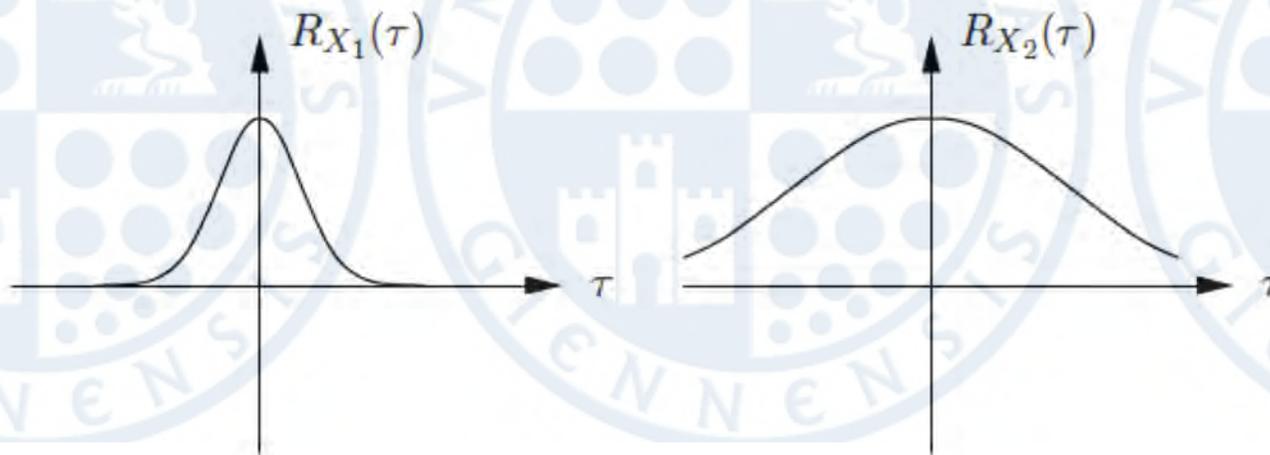
pero si $x(t)$ e $y(t)$ son ortogonales: $R_z(\tau) = R_x(\tau) + R_y(\tau)$

Procesos estacionarios y ergódicos (V)

si el proceso $x(t)$ es estacionario en la autocorrelación $R_x(t_1, t_2) = E[x(t_1)x^*(t_2)] = R_x(\tau)$, la autocorrelación probabilística o de conjunto $E[x(t_1)x^*(t_2)]$ se puede calcular promediando las autocorrelaciones temporales de las realizaciones $x(t, \xi_i)$

$$E \left[\lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} x(t + \tau, \xi_i) \cdot x^*(t, \xi_i) dt \right] = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} E \left[x(t + \tau, \xi_i) \cdot x^*(t, \xi_i) \right] dt =$$
$$= \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} R_x(\tau) dt = R_x(\tau)$$

La estacionariedad en la autocorrelación se produce para todos los procesos estacionarios con estacionariedad de orden $n \geq 2$



Las muestras del proceso $x_2(t)$ presentan mayor correlación (redundancia) comparadas con el proceso $x_1(t)$. Informa acerca de la velocidad de cambio de los procesos respecto del tiempo

Procesos estacionarios y ergódicos (VI)

- **Estacionariedad en sentido relajado (Wide Sense Stationary, WSS):** un proceso estocástico $x(t)$ se dice estacionario en sentido amplio, relajado, en sentido laxo o débilmente estacionario si es estacionario en la media y en la autocorrelación:

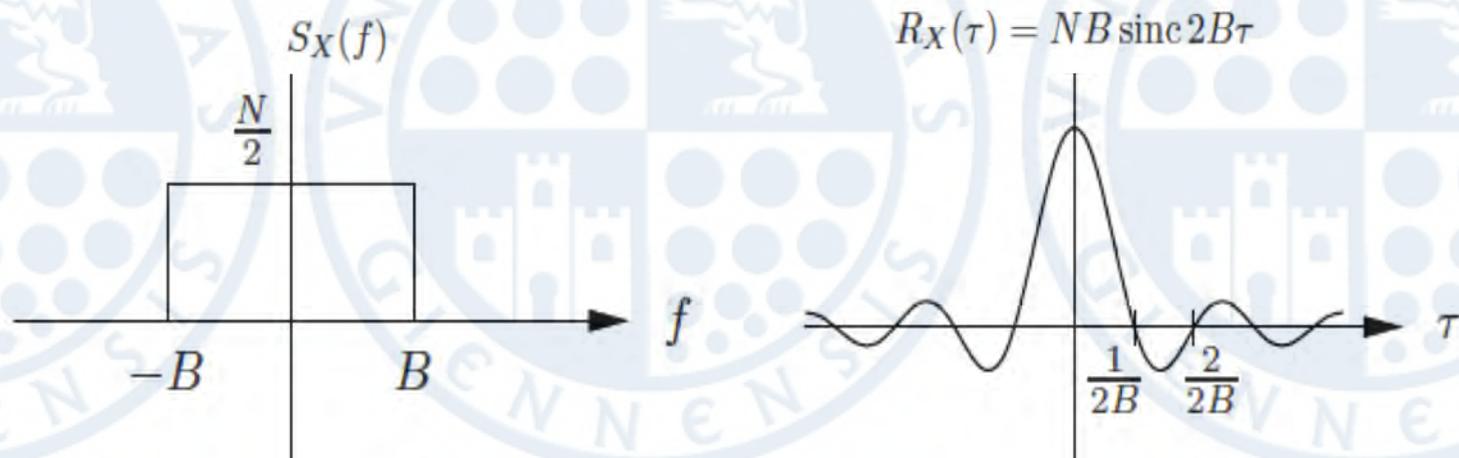
- $\eta_x(t) = E[x(t)] = \eta_x$

- $R_x(t_1, t_2) = E[x(t_1)x^*(t_2)] = E[x(t+\tau)x^*(t)] = R_x(t_1 - t_2) = R_x(\tau)$

IMPORTANTE: a partir de este punto y a lo largo de la asignatura, cuando se hable de señales estacionarias, y salvo que se indique lo contrario, se refiere a estacionariedad débil

Ejercicio: a partir de $S_x(f)$, verifique que el proceso WSS $x(t)$ con $\eta_x = 0$ es incorrelado si

$$\tau = \frac{k}{2B}, k \in \mathbb{Z}$$



Procesos estacionarios y ergódicos (VII)

- Dos procesos $x(t)$, $y(t)$ son conjuntamente estacionarios en sentido relajado si cada uno de ellos es estacionario en sentido relajado y además su correlación cruzada $R_{xy}(t_1, t_2)$ depende sólo de la diferencia de tiempos $\tau = t_1 - t_2$

$$E[x(t)] = cte = \eta_x$$

$$R_x(t_1, t_2) = R_x(\tau)$$

$$E[y(t)] = cte = \eta_y$$

$$R_y(t_1, t_2) = R_y(\tau)$$

$$R_{xy}(t_1, t_2) = E[x(t_1)y^*(t_2)] = E[x(t+\tau)y^*(t)] = R_{xy}(t_1 - t_2) = R_{xy}(\tau)$$

Propiedades:

- $x(t)$, $y(t)$ conjuntamente estacionarios (en sentido relajado),

la autocorrelación del proceso suma $z(t) = x(t) + y(t)$ es:

$$R_z(\tau) = R_x(\tau) + R_y(\tau) + R_{xy}(\tau) + R_{yx}(\tau)$$

- Si los procesos $x(t)$, $y(t)$ son **ortogonales**, entonces la correlación $R_z(\tau)$ del proceso suma,

$$R_z(\tau) = R_x(\tau) + R_y(\tau)$$

- Si los procesos $x(t)$, $y(t)$ son **independientes**, entonces la autocorrelación $R_w(\tau)$ del proceso producto $w(t) = x(t) \cdot y(t)$ se puede expresar mediante,

$$R_w(\tau) = E[x(t+\tau)y(t+\tau)x^*(t)y^*(t)] = E[x(t+\tau)x^*(t)]E[y(t+\tau)y^*(t)] = R_x(\tau) \cdot R_y(\tau)$$

Procesos estacionarios y ergódicos (VIII)

- Un proceso $x(t)$ es **cicloestacionario** si sus estadísticos dependen del tiempo pero de manera **periódica**.

Un proceso $x(t)$ se llama cicloestacionario si la **media** y la **autocorrelación** son **periódicos** en t , con algún periodo T_0 ,

$$\bullet E[x(t)] = \eta_x(t) = E[x(t+T_0)] = \eta_x(t+T_0) \quad \forall t$$

$$\bullet R_x(t+\tau, t) = E[x(t+\tau) \cdot x^*(t)] = R_x(t+T_0+\tau, t+T_0) \quad \forall t, \forall \tau$$

por ejemplo: $x(t) = K \cdot \cos(\omega_0 t + \theta)$, $K \in v.a$ $\omega_0, \theta: Cte$

Procesos estacionarios y ergódicos (IX)

- **Ergodicidad en la media:** un proceso $x(t)$ se dice ergódico en la media, si la media temporal $\overline{x(t, \xi_i)}$ de cualquier realización i coincide con la media de conjunto η_x

$$\lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} x(t, \xi_i) dt = \lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} x_i(t) dt = E[x(t, \xi)] \quad \forall i$$

, así, para calcular η_x de un proceso $x(t)$ ergódico es suficiente con determinar la media temporal $\overline{x(t, \xi_i)}$ de una única realización $x(t, \xi_i)$ del proceso.

- **Ergodicidad en la autocorrelación:** un proceso $x(t)$ se dice ergódico en la autocorrelación si la autocorrelación temporal de cualquier realización coincide con la autocorrelación de conjunto.

$$\lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} x(t + \tau, \xi_i) \cdot x^*(t, \xi_i) dt = E[x(t + \tau, \xi) \cdot x^*(t, \xi)] \quad \forall i$$

, así, para calcular $R_x(\tau)$ de un proceso $x(t)$ ergódico es suficiente con determinar la correlación temporal de una única realización $x(t, \xi_i)$ del proceso.

Resumiendo: en un proceso $x(t)$ ergódico, se cumple que los promedios temporales de cualquier realización i coinciden con los promedios probabilísticos del proceso.

Procesos estacionarios y ergódicos (X)

PROCESOS ESTOCÁSTICOS

PROCESOS ESTACIONARIOS

$$R_x(t + \tau, t) = R_x(\tau)$$
$$E[x(t)] = Cte$$

PROCESOS ERGÓDICOS

$$\lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} x_i(t + \tau) \cdot x_i^*(t) dt = E[x(t + \tau) \cdot x^*(t)]$$
$$\lim_{T \rightarrow \infty} \frac{1}{T} \int_{-\frac{T}{2}}^{\frac{T}{2}} x_i(t) dt = E[x(t)]$$

Correlación y espectro de potencia de procesos estacionarios (I)

Considerando un **proceso $x(t)$ complejo y estacionario**,

- La autocorrelación $R_x(\tau)$,

$$R_x(\tau) = E[x(t + \tau) \cdot x^*(t)]$$

- La autocovarianza $C_x(\tau)$,

$$C_x(\tau) = E\left[\left(x(t + \tau) - \eta_x\right) \cdot \left(x^*(t) - \eta_x^*\right)\right] = R_x(\tau) - |\eta_x|^2$$

Considerando dos **procesos $x(t)$, $y(t)$ complejos y conjuntamente estacionarios**,

- La correlación cruzada $R_{xy}(\tau)$,

$$R_{xy}(\tau) = E\left[x(t + \tau) y^*(t)\right]$$

- La covarianza cruzada $C_{xy}(\tau)$,

$$C_{xy}(\tau) = E\left[\left(x(t + \tau) - \eta_x\right) \cdot \left(y^*(t) - \eta_y^*\right)\right] = R_{xy}(\tau) - \eta_x \cdot \eta_y^*$$

Correlación y espectro de potencia de procesos estacionarios (II)

- El teorema de Wiener-Khintchine relaciona la densidad espectral de potencia $G_x(f)$ del **proceso $x(t)$ estacionario** y su función de autocorrelación $R_x(\tau)$

$$G_x(f) = \mathcal{F}[R_x(\tau)] = \int_{-\infty}^{+\infty} R_x(\tau) e^{-j\omega\tau} d\tau$$

$$R_x(\tau) = \mathcal{F}^{-1}[G_x(f)] = \int_{-\infty}^{+\infty} G_x(f) e^{j\omega\tau} df$$

- El teorema de Wiener-Khintchine para **procesos $x(t)$ cicloestacionarios**,

$$G_x(f) = \mathbf{F}[\tilde{R}_x(\tau)] = \int_{-\infty}^{+\infty} \tilde{R}_x(\tau) e^{-j\omega\tau} d\tau$$

$$\tilde{R}_x(\tau) = \mathbf{F}^{-1}[G_x(f)] = \int_{-\infty}^{+\infty} G_x(f) e^{j\omega\tau} df$$

siendo
$$\tilde{R}_x(t + \tau, t) = \frac{1}{T_0} \int_{T_0} R_x(t + \tau, t) dt$$

con T_0 el periodo de la autocorrelación $R_x(t + \tau, t)$ del proceso cicloestacionario

Correlación y espectro de potencia de procesos estacionarios (III)

Propiedades de $R_x(\tau)$ y $G_x(f)$ de una señal $x(t)$ estacionaria

1. Simetría hermítica:

$$R_x^*(\tau) = R_x(-\tau) \rightarrow x(t) \text{ real} \Rightarrow R_x(\tau) \text{ real y par} \Rightarrow R_x(\tau) = R_x(-\tau)$$

$$R_{xy}(\tau) = R_{yx}^*(-\tau) \rightarrow x(t), y(t) \text{ reales} \Rightarrow R_{xy}(\tau), R_{yx}(\tau) \text{ par} \Rightarrow R_{yx}(-\tau) = R_{xy}(\tau)$$

2. $z(t) = x(t) + y(t) \Rightarrow R_z(\tau) = R_x(\tau) + R_y(\tau) + R_{xy}(\tau) + R_{yx}(\tau)$

$$x(t) \perp y(t) \Rightarrow R_z(\tau) = R_x(\tau) + R_y(\tau)$$

3. $w(t) = x(t)y(t) \Rightarrow x(t), y(t) \text{ indep} \Rightarrow R_w(\tau) = R_x(\tau) \cdot R_y(\tau)$

4. $P_x = R_x(0) = \int_{-\infty}^{+\infty} G_x(f) df = E \left[|x(t)|^2 \right] \geq |R_x(\tau)| \geq 0$

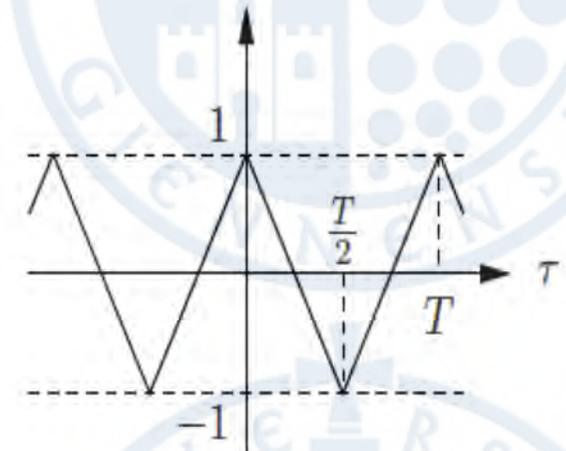
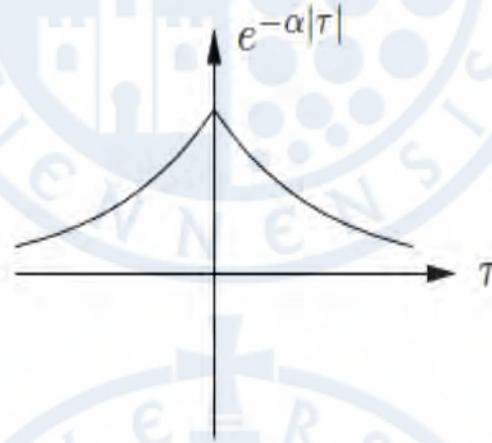
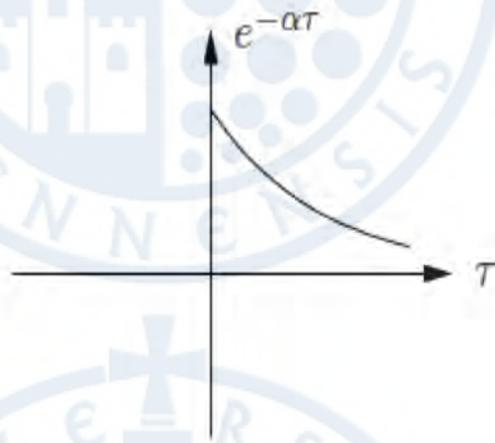
5. $P_{x_{f_1-f_2}} = \int_{-f_2}^{-f_1} G_x(f) df + \int_{f_1}^{f_2} G_x(f) df$

6. $G_x(f)$ siempre es real con $G_x(f) \geq 0$, independientemente de $x(t)$

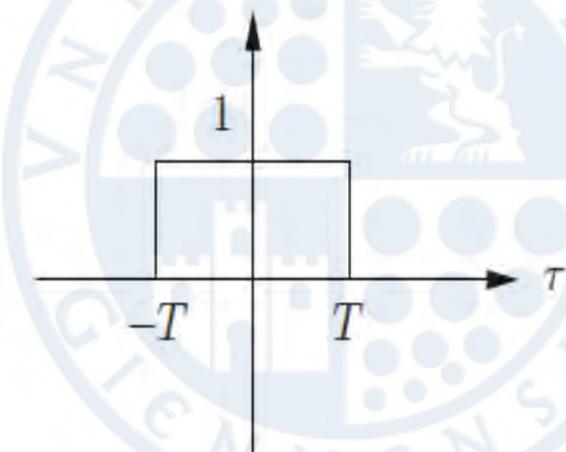
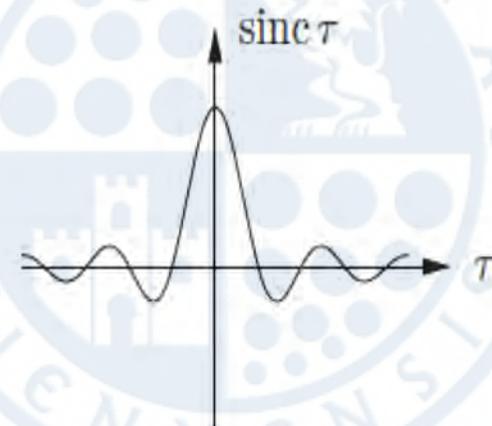
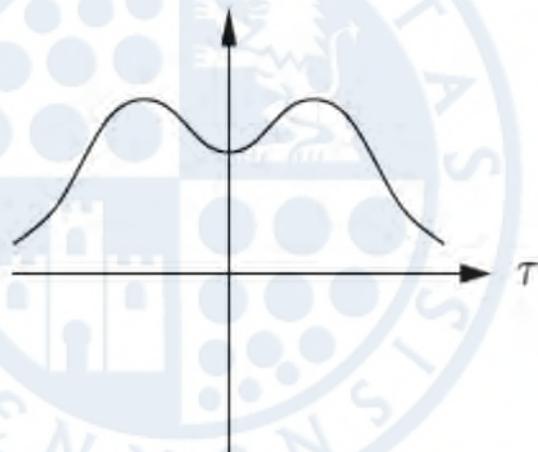
7. $x(t) \text{ real} \Rightarrow G_x(f) \text{ es par} \Rightarrow G_x(f) = G_x(-f) \Rightarrow P_{x_{f_1-f_2}} = 2 \int_{f_1}^{f_2} G_x(f) df$

Correlación y espectro de potencia de procesos estacionarios (IV)

Ejemplo: ¿Qué funciones pueden ser $R_x(\tau)$ válidas de un proceso $x(t)$ estacionario?

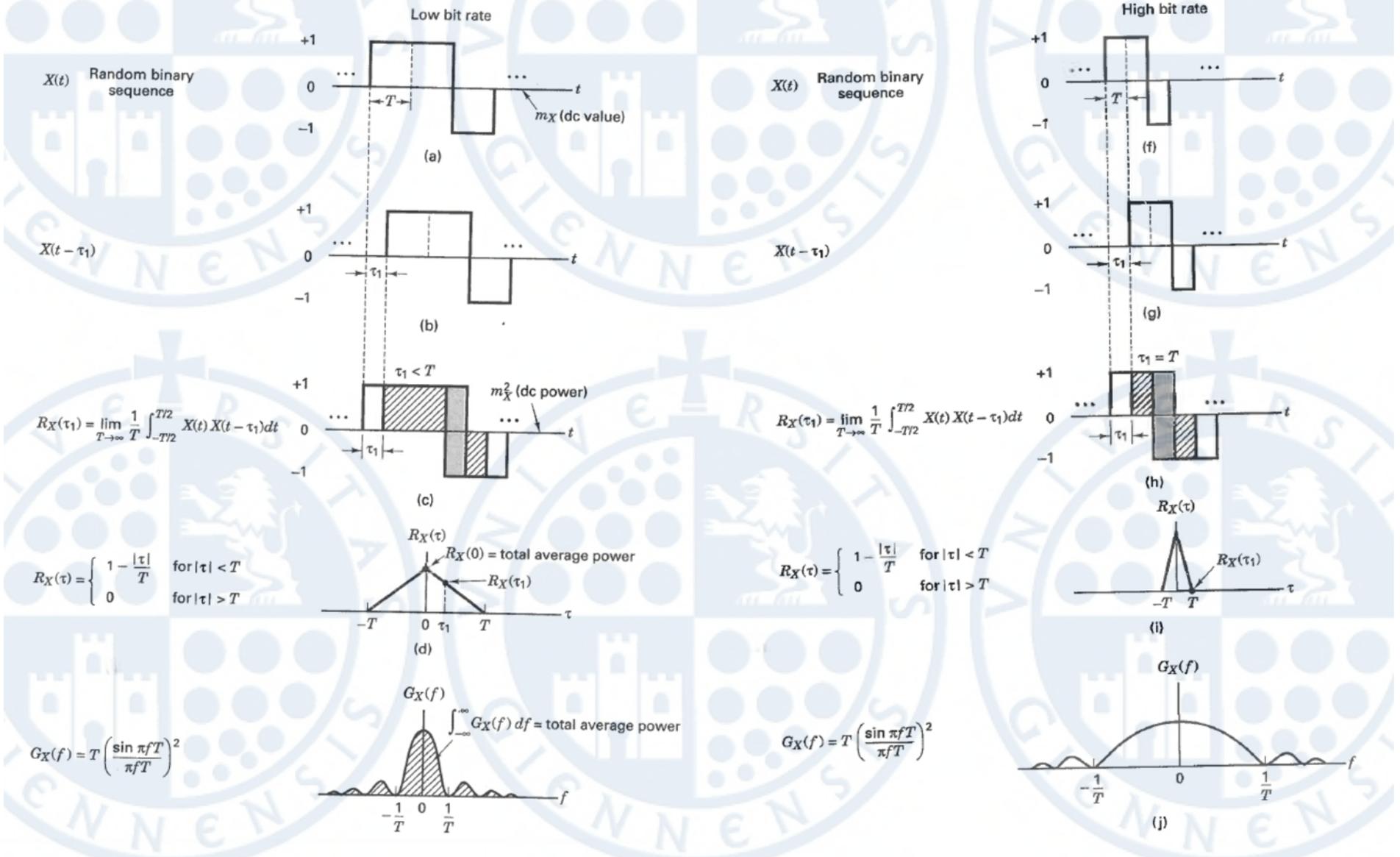


4.



Correlación y espectro de potencia de procesos estacionarios (V)

Propiedades de $R_X(\tau)$ y $G_X(f)$ de un proceso $x(t)$ estacionario



Correlación y espectro de potencia de procesos estacionarios (VI)

- El **espectro cruzado** $G_{xy}(f)$ de potencia de dos señales $x(t)$, $y(t)$ conjuntamente estacionarias,

$$G_{xy}(f) = \mathcal{F} [R_{xy}(\tau)] = \int_{-\infty}^{+\infty} R_{xy}(\tau) e^{-j\omega\tau} d\tau$$

$$R_{xy}(\tau) = \mathcal{F}^{-1} [G_{xy}(f)] = \int_{-\infty}^{+\infty} G_{xy}(f) e^{j\omega\tau} df$$

Propiedades de la densidad espectral cruzada $G_{xy}(f)$ de potencia:

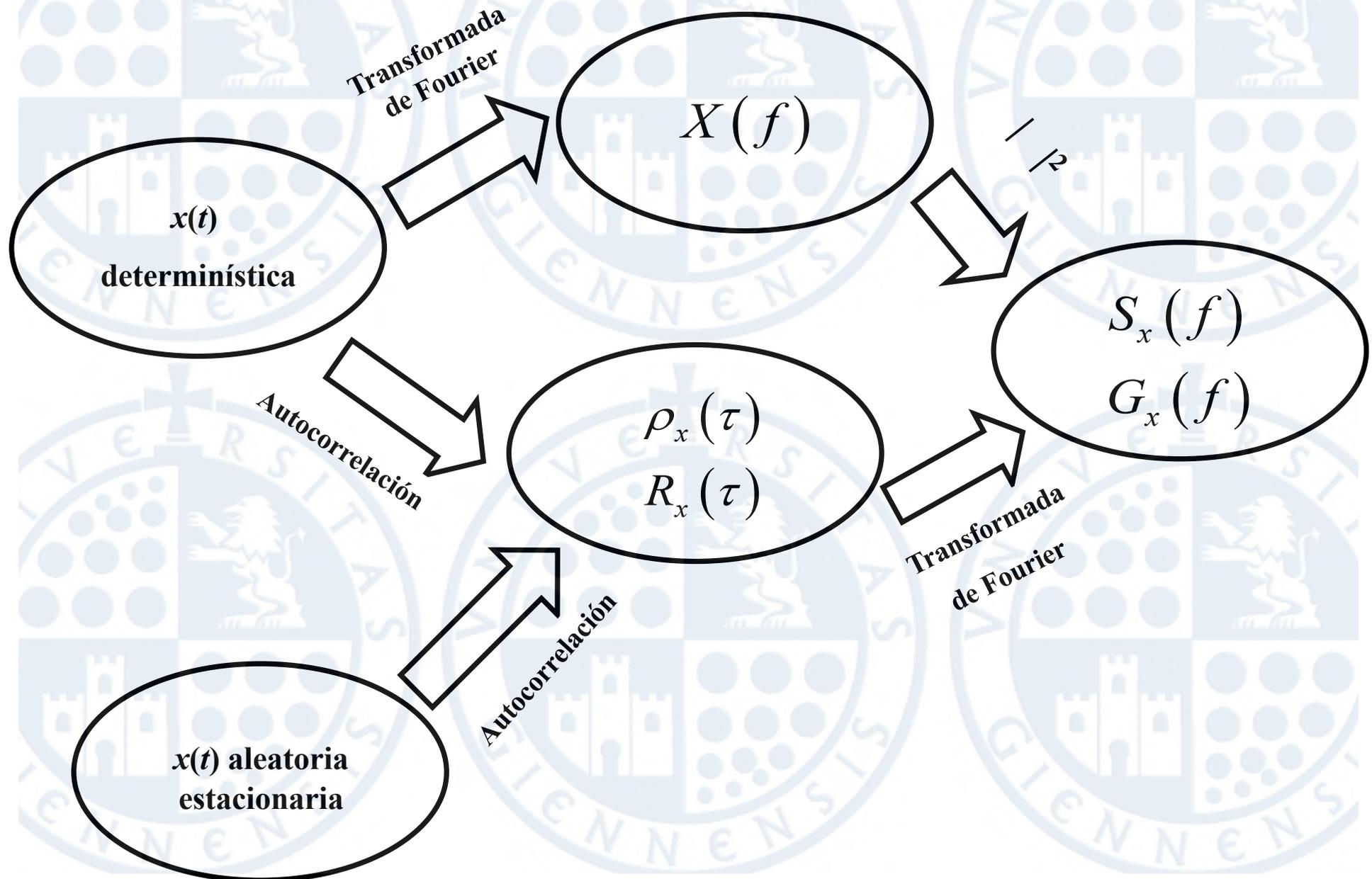
1. $R_{xy}(0) = \int_{-\infty}^{+\infty} G_{xy}(f) df = E[x(t) \cdot y^*(t)]$

2. Si los procesos $x(t)$ e $y(t)$ son **ortogonales**,

1. $R_{xy}(\tau) = 0 \Rightarrow G_{xy}(f) = 0$

2. $R_{x+y}(\tau) = R_x(\tau) + R_y(\tau) \Rightarrow G_{x+y}(f) = G_x(f) + G_y(f)$

Correlación y espectro de potencia de procesos estacionarios (VII)



Correlación y espectro de potencia de procesos estacionarios (VIII)

Funciones $R_x(\tau)$ y $G_x(f)$ de procesos relacionados con $x(t)$ estacionario

$x(t)$	$R_x(\tau)$	$G_x(f)$
$ax(t)$	$ a ^2 R_x(\tau)$	$ a ^2 G_x(f)$
$\frac{dx(t)}{dt}$	$-\frac{d^2 R_x(\tau)}{d\tau^2}$	$\omega^2 G_x(f)$
$\frac{d^n x(t)}{dt^n}$	$(-1)^n \frac{d^{2n} R_x(\tau)}{d\tau^{2n}}$	$\omega^{2n} G_x(f)$
$x(t)e^{\pm j\omega_0 t}$	$R_x(\tau)e^{\pm j\omega_0 \tau}$	$G_x(f \mp f_0)$

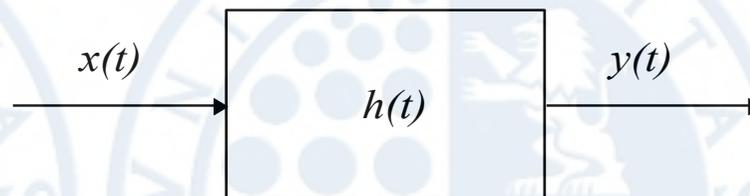
Respuesta de un sistema LTI a un proceso estacionario (I)

- El comportamiento de un **sistema LTI** queda completamente caracterizado por su **respuesta al impulso** $h(t)$ o su **respuesta en frecuencia** $H(f)$, que como sabemos se encuentran relacionadas mediante la transformada de Fourier:

$$H(f) = \int_{-\infty}^{+\infty} h(t) e^{-j\omega t} dt \quad h(t) = \int_{-\infty}^{+\infty} H(f) e^{j\omega t} df$$

- La respuesta de un sistema LTI ante una determinada excitación, sabemos que se expresa como la **convolución** de dicha excitación con la respuesta impulsiva del sistema:

$$y(t) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t - \tau) h(\tau) d\tau = \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau) h(t - \tau) d\tau$$



- En los sistemas con **existencia física** la respuesta al impulso $h(t)$ será **real** y además se espera **causalidad** en el sistema,

$$y(t) = \int_0^{\infty} x(t - \tau) h(\tau) d\tau = \int_{-\infty}^t x(\tau) h(t - \tau) d\tau$$

Respuesta de un sistema LTI a un proceso estacionario (II)

- Un proceso estocástico queda completamente caracterizado por la función de densidad de probabilidad o la función de distribución conjunta de las infinitas variables aleatorias que lo componen.
- Suponiendo que se dispone de la información acerca de la excitación de un sistema LTI, determinar la función de densidad de probabilidad o la función de distribución del proceso de salida $y(t)$ a la salida del sistema LTI no resulta fácil.
- En determinados casos es muy sencillo conocer el tipo de distribución estadística existente a la salida de un sistema LTI:
 1. Si el proceso $x(t)$ estocástico a la entrada es normal, la salida $y(t)$ también será normal.
 2. Si el proceso $x(t)$ estocástico a la entrada es blanco y sus variables aleatorias que lo componen son independientes, la salida $y(t)$ será normal.

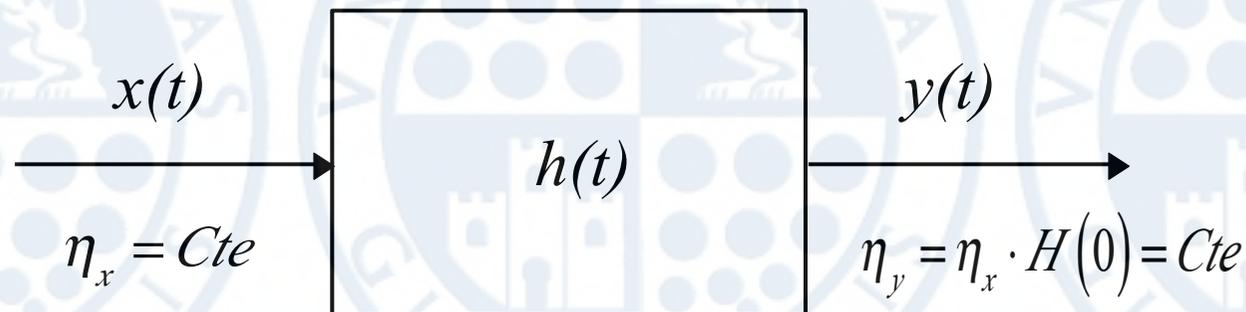
Respuesta de un sistema LTI a un proceso estacionario (III)

- **Media del proceso de salida $y(t)$**

Cuando la excitación $x(t)$ de un sistema LTI es estacionaria en la media $\eta_x(t) = \eta_x$, entonces la salida $y(t)$ del sistema será también estacionaria en la media $\eta_y = \eta_x \cdot H(0)$, es decir, igual a la media a la entrada η_x multiplicada por la respuesta del sistema en continua, es decir, $H(0)$

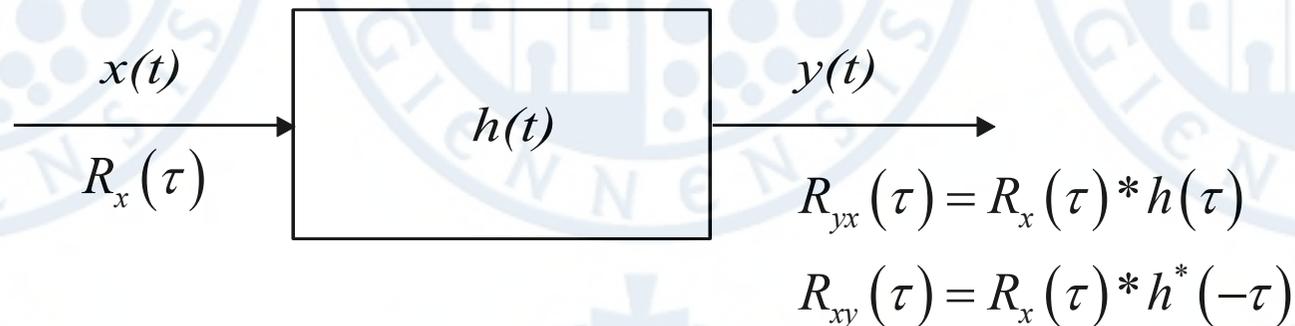
$$E[y(t)] = E\left[\int_{-\infty}^{\infty} x(t-\tau)h(\tau)d\tau\right] = \int_{-\infty}^{\infty} E[x(t-\tau)]h(\tau)d\tau$$

$$\eta_y = \eta_x \cdot \int_{-\infty}^{\infty} h(\tau)d\tau = \eta_x \langle h(t) \rangle = \eta_x \cdot H(0)$$

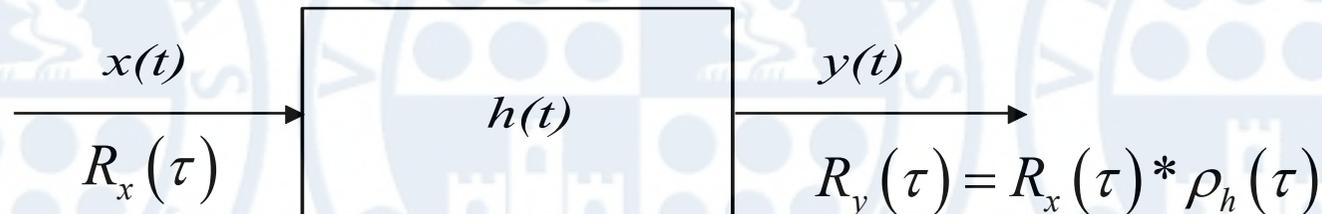


Respuesta de un sistema LTI a un proceso estacionario (IV)

- **Correlación cruzada $R_{yx}(\tau)$ de la salida $y(t)$ respecto a la entrada $x(t)$ estacionaria**



- **Autocorrelación de salida $R_y(\tau)$:** si la entrada $x(t)$ es un proceso estacionario en la autocorrelación, la salida $y(t)$ también lo es



resumiendo, si la entrada $x(t)$ es estacionaria en sentido relajado, entonces la salida $y(t)$ de un sistema LTI será estacionaria en sentido relajado.

Respuesta de un sistema LTI a un proceso estacionario (V)

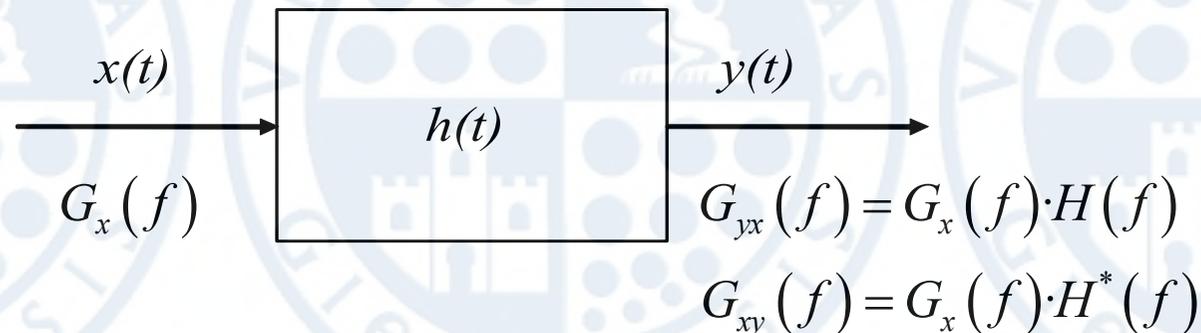
- **Espectro de potencia cruzada $G_{xy}(f)$ a la salida del sistema LTI ante un proceso $x(t)$ estacionario**

$$G_{yx}(f) = \mathcal{F} \left\{ E \left[y(t+\tau) x^*(t) \right] \right\} = \mathcal{F} \left\{ R_x(\tau) * h(\tau) \right\} = G_x(f) \cdot H(f)$$

$$G_{yx}(f) = G_x(f) \cdot H(f)$$

$$G_{xy}(f) = \mathcal{F} \left\{ E \left[x(t+\tau) y^*(t) \right] \right\} = \mathcal{F} \left\{ R_x(\tau) * h^*(-\tau) \right\} = G_x(f) \cdot H^*(f)$$

$$G_{xy}(f) = G_x(f) \cdot H^*(f)$$



Respuesta de un sistema LTI a un proceso estacionario (VII)

- **Espectro de potencia $G_y(f)$ a la salida del sistema LTI ante un proceso $x(t)$ estacionario**

$$G_y(f) = \mathcal{F} \left\{ E \left[y(t+\tau) y^*(t) \right] \right\} = \mathcal{F} \left\{ R_x(\tau) * \rho_h(\tau) \right\} = G_x(f) \cdot |H(f)|^2$$

$$G_y(f) = G_x(f) \cdot |H(f)|^2$$

